

Nr. 19/15.02.2016

Universitatea Politehnica Timișoara
Facultatea de Mecanică
Departamentul de Mecatronică

DOSAR

GRADAȚIE DE MERIT

Prof.dr.ing. Inocențiu MANIU

2016

Concurs de gradații de merit 2016

Perioada de evaluare: 2011 – 2015

Concurs la nivelul	Facultății
Nume și prenume candidat	Maniu Inocentiu
Funcția didactică actuală	Profesor
Departament	Mecatronică
Director Departament	Prof. Dr.Ing. Erwin-Christian Lovasz
Facultate	Mecanică
Decan Facultate	Prof.Dr.Ing. Inocentiu Maniu

RAPORT DE AUTOEVALUARE
A ACTIVITĂȚII DESFĂȘURATE ÎN ULTIMII 5 ANI (2011-2015)

1. Numele și prenumele: **Maniu Inocențiu**
2. Vechimea totală în muncă: **39**, din care în învățământul superior: **36**
3. Funcția didactică: **profesor**, din anul: **1999**
4. Doctor din anul: **1995**
5. Fișa sintetică cu punctajul realizat în ultimii 5 ani: **detaliat în Anexa 1**
6. Alte performanțe în activitatea didactică
 - a. Discipline noi asimilate, corelate cu standardele interne și internaționale, introduse în planul de învățământ: Aplicații robotice- anul II Master, specializările: Sisteme robotice cu inteligență artificială și Ingineria calității în mecatronică și robotică.
Punctaj revendicat: 20 puncte
 - b. Contribuții semnificative aduse programelor analitice: Am urmarit în fiecare an actualizarea programelor analitice la disciplinele predate cu noutățile apărute în literatura de specialitate.
Punctaj revendicat: 20 puncte
 - c. Profesor invitat la universități din țară sau străinătate : În perioada 2011-2015, cu aprobarea Senatului UPT, am fost invitat la Universitatea Tehnica din Cluj-Napoca pentru a susține disciplina Aplicații robotice din planul de învățământ al specializării Robotică, anul II Master.
Punctaj revendicat: 20 puncte
 - d. Organizarea unor activități cu studenții (practică în țară și străinătate, cursuri de vară, etc.) : În ultimii 5 ani am trimis numeroși studenți de la ciclul de licență, master și doctorat pentru a efectua practica în vederea întocmirii proiectului de diplomă, lucrării de disertație sau a tezei la instituții din țară sau străinătate: Universitatea Transilvania din Brașov, Universitatea Tehnică din Dresda, Institutul Francez de Mecanică Avansată (IFMA) din Clermont-Ferrand, IPA Stuttgart, Fachhochschule Osnabruck (Germania).
Punctaj revendicat: 20 puncte
 - e. Proiecte de diplomă / disertații conduse: În fiecare an am condus în medie 3 proiecte de diplomă/ disertații ale studenților de la specializările din domeniul Mecatronică și Robotică.
Punctaj revendicat: 20 puncte
 - f. Conducător de doctorat din anul 2008
 - număr doctoranzi în stagi: 4*Punctaj revendicat: 10 puncte*
 - număr de teze susținute: 6*Punctaj revendicat: 20 puncte*
 - g. Contribuție la dezvoltarea bazei materiale în concordanță cu standardele specifice:
 - dezvoltarea laboratoarelor: Dotarea laboratoarelor de Automatizări și sisteme de acționare precum și a celui de Roboți cu echipamente moderne și softuri de ultimă generație produse de firme de renume:

FESTO (82.000 EURO), Siemens (30.000 lei), Qest(20.000 EURO), CLOOS (40.000 EURO), KUKA (100.000 EURO).

Punctaj revendicat: 20 puncte

- înzestrarea bibliotecii de specialitate: Structural synthesis of parallel robots, part 1 Methodology, (706 pg.), part 2 Translational topologies with two and three degrees of freedom, (761 pg.) și part 3 Topologies with planar motion of the moving platform, (685 pg.), editura Springer, autor Grigore Gogu; Programarea optimală cu algoritmi evolutivi a produselor, editura Napoca Star , autor Lucian Tudose, Robotics and automation systems , editura Trans Tech Publications, 2010, editor Cornel Brișan

Punctaj revendicat: 20 puncte

- h. Recunoașteri ale performanțelor didactice : Am avut o apreciere pozitivă din partea studenților.

Punctaj revendicat: 18 puncte

- i. Activități de manageriat în procesul de învățământ : Prin funcția pe care o am în conducerea Facultății de Mecanică , aceea de decan și aceea de președinte al board-ului domeniului de Mecatronică am desfășurat în permanență activități de tutoriere ECTS.

Punctaj revendicat: 20 puncte

- j. Cooperare cu cadre didactice din țară și străinătate:
Țară: prof. dr. ing. Doroftei Ioan UT Iași; prof. dr. ing. Mândru Dan, prof. dr. ing. Brad Stelian și prof. dr. Ing. Pîslă Doina– UT Cluj-Napoca; prof. dr. ing. Ivănescu Mircea și prof.dr.ing. Nițulescu Mircea – Univ. din Craiova; prof. dr.ing. Mogan Gheorghe și prof.dr. ing. Neagoe Mircea – Univ. Transilvania din Brașov etc.
Străinătate: prof. dr. ing. K. H. Modler și prof. dr. ing. Werner A. Hufenbach – T.U. Dresden, prof. dr. ing. Grigore Gogu – IFMA Clermont-Ferrand, B. Lammen și R. Schmidt - Fachhochschule Osnabruck etc.

Punctaj revendicat: 20 puncte

- k. Alte activități educaționale (granturi, proiecte în programe internaționale, etc.): Participări efective la granturi și proiecte în programe naționale și internaționale a unor studenți de la specializările arondate Departamentului de Mecatronică, cât și a doctoranzilor în stagiul pe care îi conduc .

Exemplu: în cadrul proiectului POSDRU- “Master Internațional de robotică adaptabil la piața forței de muncă“ grupul țintă de la UPT a fost constituit din 30 de studenți de la Facultatea de Mecanică, domeniul Mecatronică și Robotică.

Programe Socrates/Erasmus (2010-2014) UP Timisoara – Fachhochschule Osnabruck

Punctaj revendicat: 20 puncte

TOTAL PUNCTE REVENDICATE SECȚIUNEA 6: 248 puncte

7. Performanțe în activitate nepunctate în Anexa 1

- a. Coordonări / participări la programe de cercetare interne și internaționale
În ultimii 5 ani am fost membru în echipa de cercetare la 3 granturi din programul PNCD-II; director proiect partener UPT la un grant din programul internațional POSDRU și membru la alte 2 granturi POSDRU, de asemenea membru în echipa de management a unui proiect FP7; membru în echipa unui grant de cercetare dezvoltare cu partener din strainatate.

Punctaj revendicat: 20 puncte

- b. Organisme profesional-științifice marcând recunoașterea activității proprii
Sunt membru al mai multor asociații/societăți profesional-științifice între care: Asociația Română de Teoria Mașinilor și Mecanismelor (ARoTMM), afiliată (ca

membru fondator) federației internaționale de resort (IFTToMM); Asociația de Mecanică Fină și Optică din România (AMFOR); Societatea de Robotică din România (SRRo) afiliată la IFR (Federația Internațională de Robotică); Societatea Română de Mecatronică (SROMECA).

Punctaj revendicat: 20 puncte

- c. Recunoașteri ale performanțelor științifice pe plan intern / internațional
- d. Membru în comitete editoriale ale unor reviste naționale / internaționale, referent științific
Coordonator Științific al Revistei Robotica & Management. Membru în comitetul editorial al revistei Mecatronica a Societății Române de Mecatronică. Membru în Colegiul de Redacție și Referent Științific al Buletinului Științific al Universității Politehnica Timișoara, seria Mecanică.

Punctaj revendicat: 30 puncte

- e. Participarea în consiliile științifice și conducerea lucrărilor la manifestări interne și internaționale
Co-Chairs la MTM & Robotics 2012-The Joint 10-th International Conference of the XI International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions (MTM) and the International Conference on Robotics (Robotics'12), Clermont-Ferrand; Membru în Comitetul Științific Internațional și chairman de secțiune la "The 6-th International Conference ROBOTICS 2014", București

Punctaj revendicat: 20 puncte

- f. Citări în literatură, referitoare la lucrări sau activități desfășurate
Există citări ale tratatului de Robotică (editat în perioada 2008-2009 / 4 volume); ale unor lucrări publicate și în tezele de doctorat susținute și editate în ultimii 5 ani în universități precum: Universitatea Politehnica din București, Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Universitatea "Transilvania" din Brașov, Universitatea din Craiova, Universitatea Politehnica Timișoara.

Punctaj revendicat: 15 puncte

- g. Membru al Academiei Române
- h. Membru al Academiei de Științe Tehnice din România sau al altor Academii recunoscute

Punctaj revendicat: 0 puncte

- i. Doctor Honoris Causa
- j. Profesor onorific al altor universități

Punctaj revendicat: 0 puncte

TOTAL PUNCTE REVENDICATE SECȚIUNEA 7:105 puncte

8. Activități manageriale și administrative în sprijinul procesului didactic, de cercetare, dezvoltare, etc. nepunctate în Anexa 1

a) *director programe / proiecte internaționale (altele decât cele punctate în Anexa 1)*

Director în cadrul programului Higher Education (ERASMUS) 2009/2013 pentru: Bilateral Agreement for the academic year 2009/2013 cu: Fachhochschule Osnabruck și Institut Francais de Mecanique Avancee.

Punctaj revendicat: 80 puncte

b) *alte activități*

Membru permanent în Comisia Națională pentru Învățământ la Distanță și Frecvență Redusă a ARACIS.

Punctaj revendicat: 100 puncte

TOTAL PUNCTE REVENDICATE SECȚIUNEA 8:180 puncte

9) ÎNDEPLINIREA CONDIȚIILOR DE ABILITARE

Sunt indeplinite condițiile de abilitare conform OMECS_3121_din_27.01.2015

TOTAL PUNCTE REVENDICATE SECȚIUNEA 9:400 puncte

10) Alte activități / rezultate nepunctate în Anexa 1

- a) exercitare calitate de președinte al Senatului
- b) exercitare calitate de președinte de comisie a Senatului
- c) exercitare calitate de secretar de comisie a Senatului
- d) exercitare calitate de membru al Senatului

Membru al Senatului UPT

Punctaj revendicat: 20 puncte

- e) exercitare calitate de membru în Consiliul facultății

Membru al Consiliului Facultății de Mecanică

Punctaj revendicat: 20 puncte

- f) exercitare calitate de președinte de comisie a Consiliului facultății

Președinte al Comisiei de Strategii și Politici

Punctaj revendicat: 20 puncte

- g) exercitare calitate de membru în Consiliul departamentului

- h) exercitare calitate de președinte de comisie a Consiliului departamentului

- i) exercitare funcție de Șef de catedră (v. Carta UPT)

- j) exercitare funcție de director laborator acreditat

- k) exercitare funcție de director centru de cercetare acreditat (minimal la nivelul UPT)

Director Centru de cercetare Mecatronică și Robotică (vezi copie după adresa UPT nr. 956/16.01.2012).

Punctaj revendicat: 20 puncte

- l) exercitare calitate de membru în comisii profesionale (de concurs pentru ocuparea posturilor didactice, de îndrumare doctorat), dacă nu a fost normat în statul de funcțiuni)

Președinte Comisii de concurs posturi de profesor (4) și conferențiar(2)

Punctaj revendicat: 20 puncte

- m) exercitare calitate de membru în board-urile domeniilor și ale specializărilor

Președinte al Boardului Mecatronica & Robotică (2011-2014)

Punctaj revendicat: 20 puncte

- n) exercitare funcție de responsabil calitate

- o) îndrumare concursuri studențești (naționale/internaționale) și aducere de premii pt. UPT

Organizarea Concursului de proiecte de diploma Nicolae S. Gheorghiu

Organizarea Concursului MecArt în cadrul Proiectului Politehnica- un pas spre viitorul tău

Punctaj revendicat: 40 puncte

- p) întocmire state de funcțiuni

- q) întocmire orare

- r) întocmire dosare pentru ARACIS

Verificarea dosarelor de evaluare pentru programele de studii de licență din cadrul Facultății de Mecanică

Punctaj revendicat: 20 puncte

- s) întocmire anuar

- t) organizare conferințe (lider sau membru în comitetul de organizare)

*First Conference on Mechanisms, Transmissions and Applications, 2011
Timisoara*

Membru în comitetul de organizare

Joint Conference Mechanisms, Mechanical Transmissions and Robotics 2012

Clermont Ferrand –

Vicepresedinte

*3rd Conference Conference on Microactuators and Micromechanisms MAMM
2014 Timisoara –*

Membru în comitetul de organizare

Punctaj revendicat: 20 puncte

u) implicare în atragerea de candidați la admitere (prezentare UPT în licee, organizare vizite ale elevilor în UPT, organizare simulare concurs de verificare a cunoștințelor, etc)

Prezentare UPT și a Facultății de Mecanică în licee

Organizarea vizitelor elevilor cu ocazia Zilei Porților Deschise

Punctaj revendicat: 20 puncte

y) editor cărți / volume de proceedings-uri

Grigore Gogu, Inocentiu Maniu, Erwin-Chr. Lovasz, Jean-Christophe Fauroux, Valentin Ciupe (Editors) - Mechanisms, Mechanical Transmissions and Robotics, Series: Applied Mechanics and Materials, Trans Tech Publications, 2012, 624 pages, ISBN 978-3-03785-395-5.

Punctaj revendicat: 5 puncte

w) premii și distincții din partea unor instituții / organizații / societăți academice sau științifice

2014 Best paper Award by 3rd Asian IFToMM MMS Conferece – Tian Jin

2013 Diploma de merit pentru participarea la organizarea conferinței "Only together we succeed" în cadrul proiectului «Multidisciplinary Tests- Key to European Education», ISJ Timiș

Punctaj revendicat: 20 puncte

x) recenzor lucrări in extenso

8 lucrari recenzate pentru Applied Mechanics and Materials

6 lucrari recenzate pentru Mechanism and Machine Science

Punctaj revendicat: 70 puncte

y) președinte al unor organizații profesionale

z) membru în conducerea unor organizații profesionale

aa) atragerea de sponsorizări

pentru susținerea unor actiuni la nivelul Facultății de Mecanică (conferințe, concursuri studentești, publicitate pentru admitere)

Punctaj revendicat: 20 puncte

bb) realizarea și mentenanța de aplicații informatice utile universității

creerea unei echipe pentru întreținerea și modernizarea rețelei de internet și site-urilor la nivelul facultății și al departamentelor

Punctaj revendicat: 40 puncte

cc) altele

Președinte în comisii pentru susținerea publică a unor teze de doctorat în Universitatea Politehnica Timișoara;

Membru în comisii pentru susținerea publică a unor teze de doctorat în: Universitatea Politehnica din București, Universitatea Tehnică din Cluj-Napoca, Universitatea "Transilvania" din Brașov, Universitatea din Craiova, Universitatea Politehnica Timișoara;

Membru în Comisia de Strategie și Proces de Învățământ a Consiliului de

Criteriul	DOMENIUL: TEHNIC, MATEMATICĂ, FIZICĂ, CHIMIE	Număr		Punctaj	
		total	ultimii 5 ani	total	ultimii 5 ani
		1	Teza de doctorat	0	0
2	Cărți*, cursuri*, manuale*, culegeri de probleme*, îndrumătoare* (acoperind discipline sau tematici cuprinse în planurile de învățământ ale specializărilor din UPT)	2	2	32.50	32.50
	Total parțial 2.1 - 2.2	0	0	0.00	0.00
2.1a	Cărți de specialitate publicate la edituri din străinătate de clasa A (clasificare UPT)	0	0	0.00	0.00
2.1b	Cărți de specialitate publicate la edituri din străinătate de clasa B (clasificare UPT)	0	0	0.00	0.00
2.2	Cărți de specialitate (cu ISBN și referințiere științifică) publicate la edituri din țară recunoscute de CNCIS	0	0	0.00	0.00
2.3	Culegeri de probleme, îndrumătoare de lucrări practice și de proiectare (cu ISBN și referințiere științifică) pt. învățământul superior publicate la edituri din țară recunoscute de CNCIS	0	0	0.00	0.00
2.4	E-books sau materiale complexe de tip e-learning	1	1	25.00	25.00
2.5	Note de curs postate pe site-ul WEB al universității/facultății/departamentului sau pe orice site accesabil de către studenții UPT, gratuit	1	1	7.50	7.50
2.6	Manuale de specialitate pt. învățământul superior publicate la alte edituri din țară	0	0	0.00	0.00
2.7	Îndrumătoare de lucrări practice, de proiectare sau culegeri de probleme	0	0	0.00	0.00
3	Articole publicate* în extenso într-o limbă de circulație internațională	36	36	769.35	769.35
	Total parțial 3.1 - 3.3	28	28	700.03	700.03
3.1a	Reviste de specialitate cotate ISI	4	4	195.39	195.39
3.2a	Articole publicate în volumele unor manifestări științifice internaționale (Proceedings), din străinătate, cotate ISI	5	5	131.11	131.11
3.2b	Articole publicate în volumele unor manifestări științifice internaționale (Proceedings), din țară, cotate ISI	0	0	0.00	0.00
3.3a	Reviste de specialitate din străinătate indexate în baze de date internaționale specifice domeniului (BDI) și în buletinele și analele științifice ale UPT	1	1	16.00	16.00
3.3b	Articole publicate în volumele unor manifestări științifice internaționale (Proceedings) din străinătate, indexate în baze de date internaționale (BDI)	18	18	357.53	357.53
3.4a	Articole publicate în reviste de specialitate din țară, cu circulație internațională recunoscută, indexate în baze de date internaționale (BDI). Reviste B+ în clasificarea CNCIS	0	0	0.00	0.00
3.4b	Articole publicate în volumele unor manifestări științifice internaționale (Proceedings), din țară, indexate în baze de date internaționale (BDI).	7	7	57.32	57.32
3.5a	Articole publicate în alte reviste de specialitate din străinătate	0	0	0.00	0.00
3.5b	Articole publicate în volumele unor manifestări științifice din străinătate	0	0	0.00	0.00
3.6a	Reviste de specialitate din țară, recunoscute de CNCIS	1	1	12.00	12.00
	a. reviste categoria B (cu punctaj de recunoaștere)	1	1	12.00	12.00
	b. reviste categoria C (cu potențial de recunoaștere)	0	0	0.00	0.00
3.6b	Articole publicate în volumele unor manifestări științifice internaționale organizate în România (cu referenți științifici)	0	0	0.00	0.00
3.7	Brevete de invenție	0	0	0.00	0.00
	a. protejate internațional	0	0	0.00	0.00
	b. protejate național	0	0	0.00	0.00
4	Granturi / contracte de cercetare-dezvoltare-inovare	12	12	918.70	918.70
4.1a	Granturi de cercetare-dezvoltare-inovare științifică/tehnică internaționale sau contracte de cercetare-dezvoltare-inovare obținute pe piața liberă în străinătate				
	▪ Director / Responsabil proiect la nivel internațional, cu UPT titular	0	0		
	▪ Director / Responsabil proiect la nivel UPT, cu UPT partener	0	0	495.83	495.83
	▪ Membru în echipa de management a proiectului	2	2		
	▪ Membru în echipa de cercetare a proiectului	0	0		
4.1b	Granturi de dezvoltare-inovare didactică internaționale				
	▪ Director / Responsabil proiect la nivel internațional, cu UPT titular	0	0		
	▪ Director / Responsabil proiect la nivel UPT, cu UPT partener	0	0	0.00	0.00
	▪ Membru în echipa de management a proiectului	0	0		
	▪ Membru în echipa de cercetare a proiectului	0	0		
4.2a	Granturi de cercetare-dezvoltare-inovare obținute prin competiție la nivel național sau contracte cercetare-dezvoltare-inovare obținute pe piața liberă în țară				
	▪ Director / Responsabil proiect la nivel internațional, cu UPT titular	0	0		
	▪ Director / Responsabil proiect la nivel UPT, cu UPT partener	2	2	422.87	422.87
	▪ Membru în echipa de management a proiectului	5	5		
	▪ Membru în echipa de cercetare a proiectului	3	3		
4.2b	Granturi de dezvoltare-inovare didactică naționale				
	▪ Director / Responsabil proiect la nivel internațional, cu UPT titular	0	0		
	▪ Director / Responsabil proiect la nivel UPT, cu UPT partener	0	0	0.00	0.00
	▪ Membru în echipa de management a proiectului	0	0		
	▪ Membru în echipa de cercetare a proiectului	0	0		
5	Citări ale contribuțiilor originale în literatura de specialitate	21	16	172.20	125.16
5.1	Citări în reviste sau proceedings-uri ISI	7	5	113.74	89.74
5.2	Citări în reviste sau proceedings-uri BDI	14	11	58.46	35.42
5.3a	Citări în cărți de specialitate publicate la edituri din străinătate de clasa A (clasificare UPT)	0	0	0.00	0.00
5.3b	Citări în cărți de specialitate publicate la edituri din străinătate de clasa B (clasificare UPT)	0	0	0.00	0.00
5.3c	Citări în cărți de specialitate publicate la edituri din țară, recunoscute de CNCIS	0	0	0.00	0.00
5'	Punctaje specifice departamentelor UPT			0.00	0.00
5'.1	Punctaj specific departamentului Arhitectură			0.00	0.00
5'.2	Punctaj specific departamentului Comunicare și Limbi Străine			0.00	0.00
5'.3	Punctaj specific departamentului Educație Fizică și Sport			0.00	0.00
5'.4	Punctaj specific departamentului Matematică			0.00	0.00
	PUNCTAJ GENERAL			1,892.76	1,845.72

Decan Facultate Mecanică, Prof.Dr.Ing. Inocentiu Maniu

Director Departament Mecatronică, Prof. Dr.Ing. Erwin-Christian Lovasz

APRECIERE SINTETICĂ A ACTIVITĂȚII DESFĂȘURATE ÎN ULTIMII 5 ANI

	Puncte/item	Punctaj revendicat	Punctaj acordat
1) Numele și prenumele: Maniu Inocentiu			
2) Vechimea totală în muncă: 39 ani, din care în învățământ superior: 36 ani			
3) Funcția didactică : profesor universitar din anul: 1999			
4) Doctor din anul: 1995			
5) Fișa sintetică cu punctajul realizat în ultimii 5 ani, detaliat în Anexa 1		1,845.72	1,845.72
6) Performanțe în activitatea didactică nepunctate în Anexa 1			
a) Discipline noi asimilate, corelate cu standardele interne / internaționale introduse în planul de învățământ	≤ 20	20.00	20.00
b) Contribuții semnificative aduse programelor analitice	≤ 20	20.00	20.00
c) Profesor invitat la universități din țară sau străinătate	≤ 20	20.00	20.00
d) Organizarea unor activități cu studenții (practică în țară/străinătate, cursuri de vară, etc.)	≤ 20	20.00	20.00
e) Proiecte de diplomă / disertații conduse (medie / an)	≤ 20	20.00	20.00
f) Conducător de doctorat din anul:			
i) nr. doctoranzi în stagiul :	≤ 20	10.00	10.00
ii) nr.de teze susținute:	≤ 20	20.00	20.00
g) Contribuții la dezvoltarea bazei materiale în concordanță cu standardele specifice:			
i) dezvoltarea laboratoarelor	≤ 20	20.00	20.00
ii) înzestrarea bibliotecii de specialitate	≤ 20	20.00	20.00
h) Recunoașteri ale performanțelor didactice educaționale (b)	≤ 20	18.00	18.00
i) Activități de manageriat în procesul de învățământ (decan de an, tutoriere ECTS,etc.)	≤ 20	20.00	20.00
j) Cooperare cu cadre didactice din țară / străinătate	≤ 20	20.00	20.00
k) Alte activități educaționale (granturi, proiecte în programe internaționale, ș.a.)	≤ 20	20.00	20.00
TOTAL SECȚIUNEA 6		248.00	248.00
7) Performanțe în activitatea științifică nepunctate în Anexa 1			
a) Coordonări / participări la programe de cercetare interne și internaționale	≤ 20	20.00	20.00
b) Organisme profesional științifice, marcând recunoașterea activității proprii	≤ 20	20.00	20.00
c) Recunoașteri ale performanțelor științifice pe plan intern/internațional (premiul Academiei Române, premii acordate de Consilii sau Comitete naționale sau internaționale, premii acordate de reviste de prestigiu recunoscute internațional, distincții, ș.a.)	≤ 20		
d) Editor/membru în comitetele de recenzie/referent științific la reviste naționale/internaționale	10 pct/revistă	30.00	30.00
e) Participarea în consiliile științifice și conducerea lucrărilor la manifestări științifice interne / internaționale	≤ 20	20.00	20.00
f) Citări în literatură referitoare la lucrări sau activități desfășurate (altele decât cele punctate în Anexa 1)	≤ 20	15.00	15.00
g) Membru al Academiei Române	≤ 20		
h) Membru al Academiei de Științe Tehnice din România sau a altor Academii recunoscute	≤ 20		
i) Doctor Honoris Causa	≤ 20		
j) Profesor Onorific al altei universități	≤ 20		
TOTAL SECȚIUNEA 7		105.00	105.00
8) Activități manageriale și administrative în sprijinul procesului didactic, de cercetare-dezvoltare, etc, nepunctate în Anexa 1			
a) director programe / proiecte internaționale (altele decât cele punctate în Anexa 1)	≤ 100	80.00	80.00
b) alte activități	≤ 100	100.00	100.00
TOTAL SECȚIUNEA 8		180.00	180.00
9) ÎNDEPLINIREA CONDIȚIILOR DE ABILITARE	400	400.00	400.00
10) Alte activități / rezultate nepunctate în Anexa 1			
a) exercitare calitate de președinte al Senatului	20		
b) exercitare calitate de președinte de comisie a Senatului	20		
c) exercitare calitate de secretar de comisie a Senatului	20		
d) exercitare calitate de membru al Senatului	20	20.00	20.00
e) exercitare calitate de membru în Consiliul facultății	20	20.00	20.00
f) exercitare calitate de președinte de comisie a Consiliului facultății	20	20.00	20.00
g) exercitare calitate de membru în Consiliul departamentului	20		
h) exercitare calitate de președinte de comisie a Consiliului departamentului	20		
i) exercitare funcție de Șef de catedră (v. Carta UPT)	20		
j) exercitare funcție de director laborator acreditat	20		
k) exercitare funcție de director centru de cercetare acreditat (minimal la nivelul UPT)	20	20.00	20.00
l) exercitare calitate de membru în comisii profesionale (de concurs pentru ocuparea posturilor didactice, de îndrumare doctorat), dacă nu a fost normat în statul de funcțiuni	≤ 20	20.00	20.00
m) exercitare calitate de membru în board-urile domeniilor și ale specializărilor	20	20.00	20.00
n) exercitare funcție de responsabil calitate	20		
o) îndrumare concursuri studențești (naționale/internaționale) și aducere de premii pt. UPT	≤ 40	40.00	40.00
p) întocmire state de funcțiuni	≤ 20		
q) întocmire orare	≤ 20		
r) întocmire dosare pentru ARACIS	≤ 20	20.00	20.00
s) întocmire anuar	≤ 20		
t) organizare conferințe (lider sau membru în comitetul de organizare)	≤ 20	20.00	20.00
u) implicare în atragerea de candidați la admitere (prezentare UPT în licee, organizare vizite ale elevilor în UPT, organizare simulare concurs de verificare a cunoștințelor, etc)	≤ 20	20.00	20.00
y) editor cărți / volume de proceedings-uri	5 pct/volum	5.00	5.00
w) premii și distincții din partea unor instituții / organizații / societăți academice sau științifice	10 pct/premiu sau distincție	20.00	20.00
x) recenzor lucrări in extenso	5 pct/lucrare	70.00	70.00
y) președinte al unor organizații profesionale	10 pct/organiz.		
z) membru în conducerea unor organizații profesionale	5 pct/organiz.		
aa) atragerea de sponsorizări	≤ 20	20.00	20.00
bb) realizarea și mentenanța de aplicații informatice utile universității	≤ 40	40.00	40.00
cc) altele	≤ 40	40.00	40.00
TOTAL SECȚIUNEA 10		415.00	415.00
TOTAL GENERAL (5 + 6 + 7 + 8 + 9 +10)		3,193.72	3,193.72

(a) SE ACCENTUEAZĂ CĂ PUNCTAJUL ACORDAT DE DIRECTORUL DE DEPARTAMENT / DECAN TREBUIE SĂ FIE ÎNTRU O ȘI PUNCTAJUL MAXIM, NUANȚAT ÎN STRICT ACORD CU PERFORMANȚELE REALIZATE

(b) Stabilit pe baza evaluării cadrului didactic de către studenți, efectuată de Direcția Generală pentru Asigurarea Calității a UPT

Semnături

RECOMAND / NU RECOMAND* ACORDAREA GRADATIEI DE MERIT

Decan Facultate Mecanică, Prof.Dr.Ing. Inocentiu Maniu

RECOMAND / ~~NU RECOMAND~~ ACORDAREA GRADATIEI DE MERIT

Director Departament Mecatronică, Prof. Dr.Ing. Erwin-Christian Lovasz

* Un eventual aviz nefavorabil va fi însoțit de o notă justificativă

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE
 2.4 E-books sau materiale complexe de tip e-learning

Nr. crt.	Autori	Titlul materialului	Adresa WEB de acces	Beneficiari (anul de studii, specializarea)	Anul postării	Număr total de pagini	Număr de pagini contribuție proprie	Profesor Maniu Inocentiu	
								Punctaj obținut ultimii 5 ani	întreaga activitate
1	Maniu Inocentiu, Moldovan Cristian	Mecanisme	cv.upt.ro	TCM anul 2 IFR	2015	100	50	25.00	25.00
2								25.00	25.00

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE
 2.5 Note de curs postate pe site-ul WEB al universității / facultății / departamentului

Nr. crt.	Autori	Titlul materialului	Adresa WEB de acces	Beneficiari (anul de studii, specializarea)	Anul postării	Număr total de pagini	Profesor Maniu Inocentiu	
							Număr de pagini contribuție proprie	Punctaj obținut
1	Maniu Inocentiu, Moldovan Cristian	Mecanisme	cv.upt.ro	TCM anul 2 IFR	2015	100	50	7.50
2								7.50

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE
 3.1.a Articole publicate în reviste de specialitate cotate ISI

Nr. crt.	Autori	Titlul lucrării	Revista	Anul	Vol (Nr.)	Pag.	Factor de impact (ultimul)	Profesor Maniu Inocentiu	
								Punctaj obținut ultimii 5 ani	Punctaj obținut întreaga activitate
1	Lovasz Erwin-Christian, Modler Karl-Heinz, Neumann Rudolf, Gruescu Corina Mihaela, Perju Dan, Ciupe Valentin, Maniu Inocentiu	Novel Design Solutions for Fishing Reel Mechanisms	CHINESE JOURNAL OF MECHANICAL ENGINEERING	2015	28(4)	726-736	0.598	27.39	27.39
2	Comsa A., Maniu Inocentiu, Modler N, Lovasz EC, Ciupe V	Automated Book Manipulator in Libraries	Mechanisms and Machine Science; NEW TRENDS IN MEDICAL AND SERVICE ROBOT: THEORY AND INTEGRATED APPLICATIONS	2014	16	75-85		36.00	36.00
3	Ciupe V, Maniu Inocentiu	New Trends in Service Robotics	Mechanisms and Machine Science; NEW TRENDS IN MEDICAL AND SERVICE ROBOT: THEORY AND INTEGRATED APPLICATIONS	2014	16	57-74		96.00	96.00
4	Lovasz Erwin-Christian, Radulescu Corneliu, Ciupe Valentin, Gruescu Corina, Maniu Inocentiu	Francisc Viliam Kovacs (1929-2009)	DISTINGUISHED FIGURES IN MECHANISM AND MACHINE SCIENCE: THEIR CONTRIBUTIONS AND LEGACIES, PT 3	2014	26	159-185		36.00	36.00

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE

3.2a Articole publicate în volumele unor manifestări științifice internaționale (Proceedings), din străinătate, cotate ISI

Nr. crt.	Autori	Titlul lucrării	Conferința, Simpozionul, Denumirea volumului, Localitatea, etc.	Anul	Ziua, luna	ISBN și / sau ISSN	Pag.	Punctaj obținut	
								ultimii 5 ani	întreaga activitate
								131.11	131.11
1	Lovasz Erwin-Christian, Perju D, Modler KH, Lovasz AE, Maniu Inocentiu, Gruescu C, Margineanu D, Ciupe V, Comsa A	Demonstrative Digital Mechanisms Library	MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/International Conference on Robotics, Clermont Ferrand	2012	JUN 06-08, 2012	1660-9336	37-46	11.11	11.11
2	Voicu MC, Lammen B, Schmidt R, Maniu Inocentiu	Simulation of Bending Vibrations of a Roller System	MECHANISMS, MECHANICAL TRANSMISSIONS AND ROBOTICS	2012	jun 6-8	978-3-03785-395-5 1660-9336	47-56	50.00	50.00
3	Kulcsar RM, Madaras L, Maniu Inocentiu, Borozan IS, Argesanu V	Ergonomic Study regarding the Effects of the Inertia and Centrifugal Forces on the Driver	MECHANISMS, MECHANICAL TRANSMISSIONS AND ROBOTICS	2012	jun 6-8	978-3-03785-395-5 1660-9336	84-91	30.00	30.00
4	Modler Niels, Hufenbach Werner, Comsa Andre, Maniu Inocentiu, Zichner Marco, Friedrich Jens	Compliant Structures in Book Handling Applications	MECHANISMS, MECHANICAL TRANSMISSIONS AND ROBOTICS	2012	jun 6-8	978-3-03785-395-5 1660-9336	543-548	20.00	20.00
5	Comsa Andrei, Maniu Inocentiu, Modler Niels, Hufenbach Werner, Lovasz EC, Ciupe Valentin	An Overview of Library Automation	MECHANISMS, MECHANICAL TRANSMISSIONS AND ROBOTICS	2012	jun 6-8	978-3-03785-395-5 1660-9336	583-588	20.00	20.00

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE

3.3a Articole publicate în reviste de specialitate din străinătate, indexate în baze de date internaționale (BDI) și în buletinele și analele științifice ale UPT

Nr. crt.	Autori	Titlul lucrării	Revista	BDI (Baza de date internațională)	Anul	Vol (Nr.)	Pag.	Profesor Maniu Inocențiu	
								Punctaj obținut	Întreaga activitate
1	Kulcsar R, Argesanu V, Borozan I, Maniu Inocențiu, Jula M, Nagel A	The drivers spine movement equation in the coronal plane	International Journal of Biology and Biomedical Engineering	SCOPUS	2014	8	151-156	16.00	16.00
								16.00	16.00

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE

3.3b Articole publicate în volumele unor manifestări științifice (Proceedings), din străinătate, indexate în baze de date internaționale (BDI)

Nr. crt.	Autori	Titlul lucrării	Conferința, Simpozionul, Denumirea volumului, Localitatea, etc.	BDI (Baza de date internațională)	Anul	Ziua, luna	ISBN și / sau ISSN	Pag.	Profesor Maniu Inocentiu	
									Punctaj obținut	ultimii 5 ani
									357.53	357.53
1	Lovasz Erwin-Christian, Corina Gruescu, Iosif Carabas, Dan Mărgineanu, Maniu Inocentiu, Valentin Ciupe, Nicolae Dehelean	Advanced Digitization Techniques in Retrieval of Mechanism and Machine Science Resources	The Xith International Conference on the Theory of Machines and Mechanisms, Liberec	Springer Link	2012	2012-08-21	2211-0984	35-42	10.00	10.00
2	Lovasz Erwin-Christian, Dan Perju, Maniu Inocentiu, Corneliu Radulescu, Valentin Ciupe	Francisc Viliam Kovacs - Leader in the Development of Mechanisms and Robotics in Romania	International Symposium on the History of Machines and Mechanisms, Amsterdam	Springer Link	2012	2012-04-07	979-94-007-4131-7	171-184	21.00	21.00
3	Lovasz Erwin-Christian, Perju Dan, Modler Karl-Heinz, Gruescu Corina, Maniu Inocentiu, Zabava Eugen Sever	Numerical Iterative Method for Computing the Base Circle Radius of Cam Mechanisms with Translating Flat-Face Follower	The 4-th European Conference on Mechanisms Science EUCOMES 2012, Santander	Scopus	2013	2012-09-13	2211-0984	237-244	14.00	14.00
4	Lovasz Erwin-Christian, V. Ciupe, K. -H. Modler, C. M. Gruescu, U. Hanke, Maniu Inocentiu, D. Mărgineanu	Experimental Design and Control Approach of an Active Knee Prosthesis with Geared Linkage	New Advances in Mechanisms, Transmissions and Applications, MeTrApp 2013 Second MeTrApp 2013. New Advances in Mechanisms, Transmissions and Applications, Bilbao	Springer Link	2013	2014	978-94-007-7485-8	149-156	10.00	10.00
5	Lovasz EC, Grigorescu SM, Mărgineanu DT, Gruescu CM, Pop C, Ciupe V, Maniu Inocentiu	Geared linkages with linear actuation used as kinematic chains of a planar parallel manipulator	Mechanisms and Machine Science, 3rd International Conference on Mechanisms, Transmissions and Applications, MeTrApp 2015; Aachen; Germany	SCOPUS	2015	6-8 mai	ISSN: 22110984 ISBN: 978-331917066-4	21-31	10.00	10.00
6	Kulcsar R, Argesanu V, Borozan I, Maniu Inocentiu	The human body behavior under vehicle vibrations	Recent Researches in Automatic Control - 13th WSEAS International Conference on Automatic Control, Modelling and Simulation, ACMOS'12	SCOPUS	2011		978-161804004-6	368-373	35.00	35.00

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE

3.3b Articole publicate în volumele unor manifestări științifice (Proceedings), din străinătate, indexate în baze de date internaționale (BDI)

Nr. crt.	Autori	Titlul lucrării	Conferința, Simpozionul, Denumirea volumului, Localitatea, etc.	BDI (Baza de date internațională)	Anul	Ziua, luna	ISBN și / sau ISSN	Pag.	Profesor Maniu Inocentiu	
									Punctaj obținut ultimii 5 ani	întreaga activitate
7	Modler N, Comsa A, Maniu Inocentiu, Lovasz EC, Ciupe V	Dedicated gripper for books handling in a library	2nd Conference on Mechanisms, Transmissions and Applications, MeTrApp 2013; Tianjin; China; 18 October 2013 through 18 October 2013	SCOPUS	2013	18-Oct	ISSN: 22110984 ISBN: 978-940077484-1, 978-940077484-1	515-521	21.00	21.00
8	Szilagyi A, Ciupe V, Maniu Inocentiu	Applications of the ackerman steering and electronic differential in modern electric drive automotive systems	2nd Conference on Mechanisms, Transmissions and Applications, MeTrApp 2013; Tianjin; China; 18 October 2013 through 18 October 2013	SCOPUS	2013	18-Oct	ISSN: 22110984 ISBN: 978-940077484-1, 978-940077484-1	463-469	42.00	42.00
9	EC Lovasz, V Ciupe, KH Modler, CM Gruescu, U Hanke, Maniu Inocentiu, D Mărgineanu	Experimental Design and Control Approach of an Active Knee Prosthesis with Geared Linkage	Proceedings of the Second Conference MeTrApp 2013	Springer Link	2013		978-94-007-7484-1 2211-0984	149-156	10.00	10.00
10	MC Voicu, R Schmidt, B Lammen, M Mersch, Maniu Inocentiu	Active Bearing for Vibration Damping of Roller Systems with Piezoelectric Actuators	Mechanisms, Transmissions and Applications Volume 3 of the series Mechanisms and Machine Science	Springer Link	2012		2211-0984 978-94-007-2726-7	245-254	21.00	21.00
11	EC Lovasz, D Perju, B Corves, T Brix, KH Modler, Maniu Inocentiu, CM Gruescu, A Lovasz, V Ciupe	Multilingual Illustrated μ -Thesaurus in Mechanisms Science	Mechanisms, Transmissions and Applications Volume 3 of the series Mechanisms and Machine Science	Springer Link	2013		2211-0984 978-94-007-2726-7	47-58	7.78	7.78
12	EC Lovasz, D Perju, B Corves, T Brix, Maniu Inocentiu, KH Modler, A Lovasz, V Ciupe	Multilingual illustrated μ -thesaurus of "mechanism" indexing terms	13th IFToMM World Congress, Guanajuato, México	Google Scholar	2011	19-25 iun		19-25	8.75	8.75
13	Erwin-Christian Lovasz, Sanda Margareta Grigorescu, Dan Teodor Mărgineanu, Cristian Pop, Corina Mihaela Gruescu, Maniu Inocentiu	Kinematics of the planar parallel Manipulator using Geared Linkages with linear Actuation as kinematic Chains 3-R (RPRGR) RR	14th IFToMM World Congress, Taipei, Taiwan	Google Scholar	2015	25-30 oct	DOI Number: 10.6567/IFTOMM.14TH.WC.OS8.026	6 pag	14.00	14.00

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE

3.3b Articole publicate în volumele unor manifestări științifice (Proceedings), din străinătate, indexate în baze de date internaționale (BDI)

Nr. crt.	Autori	Titlul lucrării	Conferința, Simpozionul, Denumirea volumului, Localitatea, etc.	BDI (Baza de date internațională)	Anul	Ziua, luna	ISBN și / sau ISSN	Pag.	Profesor Maniu Inocentiu	
									Punctaj obținut	ultimii 5 ani
14	V Ciupe, EC Lovasz, CM Gruescu, D Margineanu, Maniu Inocentiu	Testing The Haptic Exoskeleton Actuators In A Virtual Environment	14th IFToMM World Congress, Taipei, Taiwan	Google Scholar	2015	25-30 oct	DOI Number: 10.6567/IFToMM.14TH.WC.PS13.015	6 pag	21.00	21.00
15	Cristian Emil Moldovan, Erwin-Christian Lovasz, Dan Perju, Karl-Heinz Modler, Maniu Inocentiu	On the Kinematic Analysis of the fourth class Mechanisms	14th IFToMM World Congress, Taipei, Taiwan	Google Scholar	2015	25-30 oct	DOI Number: 10.6567/IFToMM.14TH.WC.OS8.023	6 pag	21.00	21.00
16	Silviu B, Maniu Inocentiu, Miklos K, Veronica A	The automotive friction clutches face seal axial symmetric modeling problem	Applied Mechanics and Materials	SCOPUS	2012	162	ISSN: 16609336 ISBN: 978-303785395-5	67-73	35.00	35.00
17	Gogu G, Maniu Inocentiu, Lovasz EC, Fauroux JC, Ciupe V	Preface	Applied Mechanics and Materials	SCOPUS	2012	162	ISSN: 16609336 ISBN: 978-303785395-5	I-II	21.00	21.00
18	Borozan I, Maniu Inocentiu, Argesanu V, Kulcsar R	The energetic balance of the friction clutches used in automotive	Recent Researches in Automatic Control - 13th WSEAS International Conference on Automatic Control, Modelling and Simulation, ACMOS 11	SCOPUS	2011		978-161804004-6	252-256	35.00	35.00

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE

3.4b Articole publicate în volumele unor manifestări științifice (Proceedings), din țară, indexate în baze de date internaționale (BDI)

Nr. crt.	Autori	Titlul lucrării	Conferința, Simpozionul, Denumirea volumului, Localitatea, etc.	BDI (Baza de date internațională)	Anul	Ziua, luna	ISBN și / sau ISSN	Pag.	Profesor Maniu Inocentiu	
									Punctaj obținut	întreaga activitate
1	Lovasz Erwin-Christian, Dan Perju, Karl-Heinz Modler, Niels Modler, Corina Mihaela Gruescu, Maniu Inocentiu, Andrei Comșa	On the Structural Analysis of the Mechanisms with Elastic Connections	The 11th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and Machines, Brasov	SCOPUS	2013	2014	2211-0984	59-67	57.32	4.29
2	Borozaan I, Maniu Inocentiu, Kulcsar R, Argesanu V	Ergonomic analysis on driving an Automatic Gearbox equipped vehicle	SACI 2012 - 7th IEEE Applied Computational Intelligence and Informatics, Proceedings	SCOPUS	2012	24-26 mai	978-146731011-6	175-177	15.00	15.00
3	Valentin Ciupe, Maniu Inocentiu, Erwin Christian Lovasz	Structure and Control Method for a Pneumatic Muscle Actuated Seat Used in a Motion Simulator	Applied Mechanics and Materials	Google Scholar	2015	mai	ISSN: 1662-7482	83-90	18.00	18.00
4	C. Moldovan, A. Craciun, V. Dolga, E. C. Lovasz, Maniu Inocentiu, C. Sticlaru	On the Development of a Voice and Gesture Based HMI for the Control of a Mobile Robot	Applied Mechanics and Materials	Google Scholar	2015	mai	ISSN: 1662-7482	201-204	6.00	6.00
5	BOROZAN Ion Silviu, Maniu Inocentiu, ARGESANU Veronica, JULIA Mihaela, KULCSAR Raul Miklos, MANIU Laurentiu	Hydraulic and thermographical test rig for automatic gearboxes	Applied Mechanics and Materials	Google Scholar	2015	mai	ISSN: 1662-7482	41-46	6.00	6.00
6	KULCSAR Raul Miklos, BOROZAN Ion Silviu, ARGESANU Veronica, Maniu Inocentiu, JULIA Mihaela, STREIAN Felicia, PUTA Tiberiu, NAGEL Adrian	Modeling, simulation and experimental determination of the spine muscle's activities of the driver.	Applied Mechanics and Materials	Google Scholar	2015	mai	ISSN: 1662-7482	159-166	3.75	3.75
7	Marius Mateas, Lovasz Erwin-Christian, Dan Teodor Margineanu, Valentin Ciupe, Eugen Sever Zabava, Maniu Inocentiu, Aurel Diaconu	Control Characteristics of Haptic Exoskeleton Elbow Module Used in Space Robotised Applications	The 6th International Conference on Advanced Concepts in Mechanical Engineering, Iasi	SCOPUS	2013	2014-10	1662-7482	654-659	4.29	4.29

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE

3.6a Articole publicate în reviste de specialitate din țară, recunoscute de CNCSIS (categoria B sau C)

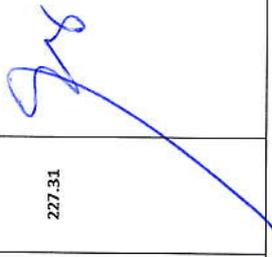
Nr. crt.	Autori	Titlul lucrării	Revista	Categ. CNCSIS (B, C)	Anul	Vol (Nr.)	Pag.	Profesor Maniu Inocentiu	
								Punctaj obtinut ultimii 5 ani	întreaga activitate
1	Comsa Andrei, Maniu Inocentiu, Ciupe Valentin	An Overview of 3D Shape Reconstruction Methods	Mecatronica 2/2011 ISSN 1583-7653	B	2011	2	40-44	12.00	12.00

Confirm existența lucrărilor
 Director de departament

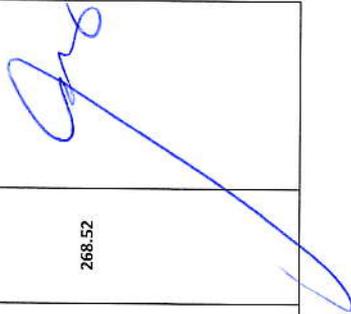
Candidat




LISTA GRANTURILOR/CONTRACTELOR DE CERCETARE-DEZVOLTARE INOVARE
4.1a Granturi de cercetare-dezvoltare-inovare științifică/tehnică internaționale sau contracte de cercetare-dezvoltare-inovare obținute pe piața liberă în străinătate

Nr. crt.	Echipa de cercetare (Director și cercetători)	Denumirea grantului	Nr. Grant	Anul	T=(X-Y)/(1-Z)		X	Y	Z	Beneficiar	Poziția în cadrul echipei de cercetare				Punctaj obținut		Profesor Maniu Inocentiu
					Valoarea anuală a grantului / contractului în EURO	Suma totală aferentă grantului/contractului în contab. UPT în perioada raportată, ca intrare, în EURO					Suma aferentă grantului/contractului în reg. în contab. UPT în perioada raportată, ca ieșire către parteneri EURO	Cota de cofinanțare asumată de colectivitate a UPT, ca și contribuție la grant, în %	Director / Responsabil proiect la nivel internațional, cu UPT titular	Director / Responsabil proiect la nivel UPT, cu UPT partener	Membru în echipa de management coordonatoare a proiectului	Membru în echipa de cercetare a proiectului	
1	Lovasz Erwin-Christian, Gruescu Corina, Maniu Inocentiu, Margineanu Dan, Carabas Iosif, Valeria Vacarescu, Mesaros Anghel Voicu, Lovasz Agneta, Dehelean Nicolae, Dehelean Liana-Maria, Sticlaru Carmen, Dobra Andreea, Zabava Eugen Sever, Clupe Valentin, Moldovan Cristian, Bogdanov Ivan, Savji George, Argesanu Veronica, Ianosi Endre, Bereteu Liviu, Tucu Dumitru, Dolga Valer, Militaru Rodica, Grigorescu Sanda, Pecican Arseniu, Voda Mircea, Ciurdarliu Loredana, Grosseck Maria-Dana	Digital Mechanism and Gear Library goes Europeana ThinkMOTION	250485	2012	37.885	37.885	0	0	0	Beneficiar	Director / Responsabil proiect la nivel internațional, cu UPT titular	Director / Responsabil proiect la nivel UPT, cu UPT partener	Membru în echipa de management coordonatoare a proiectului	Membru în echipa de cercetare a proiectului	495.83	495.83	Confirm corectitudinea datelor declarate. DIRECTOR GRANT/PROIECT Semnătura
															227.31	227.31	

LISTA GRANTURILOR/CONTRACTELOR DE CERCETARE-DEZVOLTARE INOVARE
4.1a Granturi de cercetare-dezvoltare-inovare științifică/tehnică internaționale sau contracte de cercetare-dezvoltare-inovare obținute pe piața liberă în străinătate

Nr. crt.	Echipa de cercetare (Director și cercetători)	Denumirea grantului	Nr. Grant	Anul	T=(X-Y)/(1-Z)	X Suma totală a veniturilor grantului/contractului înreg. în contab. în EURO	Y Suma a veniturilor grantului/contractului înreg. în contab. UPT în perioada raportată, ca ieșire către partenerii EURO	Z Cota de cofinanțare asumată de colect. grantului/contractului, cu girul cond. executive a UPT, ca și contribuție la grant, în %	Beneficiar	Poziția în cadrul echipei de cercetare				Punctaj obținut		Confirm corectitudinea datelor declarate. DIRECTOR GRANT/PROIECT Semnătura
										Director / Responsabil proiect la nivel internațional, cu UPT titular	Director / Responsabil proiect la nivel UPT, cu UPT partener	Membri în echipa de management coordonatoare a proiectului	Membri în echipa de cercetare a proiectului	ultimii 5 ani	într-o activitate	
2	Lovasz Erwin-Christian, Gruescu Corina, Maniu Inocentiu, Margineanu Dan, Carabas Iosif, Valeria Vacarescu, Miesaros Anghel Voicu, Lovasz Agneta, Dehelean Nicolae, Dehelean Liana- Maria, Sticlaru Carmen, Dobra Andreea, Zabava Eugen Sever, Clupe Valentin, Moldovan Cristian, Bogdanov Ivan, Savii George, Argesanu Veronica, Ianos Endre, Bereteu Liviu, Tucu Dumitru, Dolga Valer, Militaru Rodica, Grigorescu Sanda, Pecican Arseniu, Voda Mircea, Ciurdariu Loredana, Grosseck Maria-Dana	Digital Mechanism and Gear Library goes Europeana ThinkMOTION	250485	2013	44,753	44,753	0	0	Beneficiar	Director / Responsabil proiect la nivel internațional, cu UPT titular	Director / Responsabil proiect la nivel UPT, cu UPT partener	Membri în echipa de management coordonatoare a proiectului	Membri în echipa de cercetare a proiectului	268.52	268.52	

4.2a Granturi de cercetare-dezvoltare-obținute prin competiție la nivel național sau contracte cercetare-dezvoltare-obținute pe piața liberă în țară

LISTA GRANTURILOR/CONTRACTELOR DE CERCETARE-DEZVOLTARE-INOVARE

Nr. crt.	Echipe de cercetare (Director și cercetători)	Denumirea grantului	Programul	Nr. Grant	Anul	T=(X+Y)/(1-Z)	X	Y	Z	Poziția în cadrul echipei de cercetare				Punctaj obținut	Confirmarea corectitudinii datelor declarate. DIRECTOR GRANT/PROIECT Semnătura
										Director / Responsabil proiect la nivel internațional, cu UPT titular	Director / Responsabil proiect la nivel UPT, cu UPT partener	Membru în echipa de management coordonatoare a proiectului	Membru în echipa de cercetare a proiectului		
1	Lovasz Erwin-Christian, Maniș Inocentiu, Gruescu Corina, Carabas Iosif, Dolga Valer, Ciupe Valentin, Margineanu Dan, Diaconu Aurel, Mateas Marius, Zabava Eugen Sever	New Haptic Arm Exoskeletons for Robotics and Automation in Space	PNCDI II	13/2012	2012	20,000	20,000	0	0			x		422.87	422.87
2	Lovasz Erwin-Christian, Maniș Inocentiu, Gruescu Corina, Carabas Iosif, Dolga Valer, Ciupe Valentin, Margineanu Dan, Diaconu Aurel, Mateas Marius, Zabava Eugen Sever	New Haptic Arm Exoskeletons for Robotics and Automation in Space	PNCDI II	13/2012	2013	60,000	60,000	0	0			x		40.73	40.73
3	Lovasz Erwin-Christian, Maniș Inocentiu, Gruescu Corina, Carabas Iosif, Dolga Valer, Ciupe Valentin, Margineanu Dan, Diaconu Aurel, Mateas Marius, Zabava Eugen Sever	New Haptic Arm Exoskeletons for Robotics and Automation in Space	PNCDI II	13/2012	2014	60,000	60,000	0	0			x		40.50	40.50
4	Lovasz Erwin-Christian, Maniș Inocentiu, Gruescu Corina, Carabas Iosif, Dolga Valer, Ciupe Valentin, Margineanu Dan, Diaconu Aurel, Mateas Marius, Zabava Eugen Sever	New Haptic Arm Exoskeletons for Robotics and Automation in Space	PNCDI II	13/2012	2014	34,500	34,500	0	0			x		23.29	23.29
5	Argesanu Veronica, Davidescu Arjana, Văcărescu Valeria, Maniș Inocentiu, Bereteu Liviu, Dolga Valer, Buciuman C., Julia Mihaela	Ergonomia locului de muncă - Aplicații în medicina dentară	PNCD-II	91-022/2007	2011	22,219	22,219					x		15.73	15.73
6	Maniș Inocentiu, Ciupe Valentin, Moldovan Cristian, Miclea Florian	Master international in robotica adaptabilă la piața forței de muncă	POSDRU 18/1.2/G	28382	2011	167,900	167,900				x			158.47	158.47
7	Maniș Inocentiu, Ciupe Valentin, Moldovan Cristian, Miclea Florian	Master international in robotica adaptabilă la piața forței de muncă	POSDRU 18/1.2/G	28382	2012	112,125	112,125				x			100.65	100.65
8	Dolga Valer, Maniș Inocentiu, Dolga Lia, Rădulescu Corneliu, Cărbăș Iosif, Ciupe Valentin, Teodorescu Adriana, Filipescu Hannelore, Moldovan Cristian	Sistem modular autonom pentru monitorizarea condițiilor atmosferice	PNCD-II	72-169/2008	2011	38,320	38,320	0	0				x	2.01	2.01




4.2a Granturi de cercetare-dezvoltare-inovare obținute prin competiție la nivel național sau contracte cercetare-dezvoltare-inovare obținute pe piața liberă în țară

Nr. crt.	Echipa de cercetare (Director și cercetători)	Denumirea grantului	Programul	Nr. Grant	Anul	T=(X-Y)/(1-Z)			Z			Punctaj obținut		Confirm corectitudinea datelor declarate. DIRECTOR GRANT/PROIECT Semnătura	
						Valoare anuală a grantului / contractului în RON	Suma totală a veniturilor grantului/contractului înreg. în contab. UPT în perioada raportată, ca intrare, în RON	Suma a veniturilor grantului/contractului înreg. în contab. UPT în perioada raportată, ca ieșire către parteneri, în RON	Cota de cofinanțare asumată de colect. grantului/ contractului, cu grntul cond. executive a UPT, ca și contribuție la grant, în %	Director / Responsabil proiect la nivel internațional, cu UPT titular	Director / Responsabil proiect la nivel UPT, cu UPT partener	Membru în echipa de management coordonatoare a proiectului	Membru în echipa de cercetare a proiectului		ultimii 5 ani
9	Dolga Valer, Maniu Inocentiu, Dolga Lia, Văcărescu Valeria, Rădulescu Corneliu, Clupe Valentin, Toth-Tășcău Mirela, Lovasz Erwin, Dreucanu Mircea, Dobra Andreea, Grigorescu Sanda, Diaconu Aurel, Moldovan Cristian, Teodorescu Adriana, Vatau Steliana	Sisteme robotice complexe pentru aplicatii in medicina	PNCD-II	72-197/2008	2011	84,600	84,600								
10	Vasiu Radu, Andone Diana, Alexa Florin, Bucos Marian, Onița Mihai, Gontean Aurel, Stoicu-Tivadar Lacramioara, Vasile Stoicu-Tivadar, Nanu Sorin, Otesteanu Marius, Maniu Inocentiu, Robu Nicoleta, Gui Vasile, Lascu Dan, Cretu Viadimir, Dreucanu Mircea, Tanase Delia, Termauciu Andrei, Dragulescu Bogdan, Mocofan Muguras, Ermalai Iasmina, Mihaescu Vlad, Vert Silviu, Pescaru Dan, Popa Gheorghe, Pintea Romina	Program multi-regional de studii masterale în domeniul eActivități" - eSTART	POSDRU Domeniul major 1.2	POSDRU/86/1.2 /S/54956	2013	1,457,164	1,457,164								

LISTA DE LUCRĂRI ȘTIINȚIFICE
5.1. Căutări în reviste și proceedings-uri ISI

Se introduc mai întâi, pe un rând distinct, datele de identificare ale lucrărilor citate (de referință). Apoi, pe rânduri succesive se introduc datele de identificare ale lucrărilor care citează lucrarea de referință. NU SE IAU ÎN CONSIDERARE AUTOCTABILE PENTRU TOTI (ORICARE) DIN AUTORI LUCRĂRI CITATE.

Pe coloanele marcate în această coloană se introduc datele de identificare pentru lucrarea citată (de referință)

Pe coloanele marcate în această coloană se introduc datele de identificare ale lucrărilor care citează lucrarea de referință.

Nr. crt.	AUTORI		lucrări citate	lucrări citate	lucrări citate	REVISTA (PROCEEDINGS) ISI		ANUL		Voi (Nr)		Pagina		Factor de impact		Punctaj obținut	
	lucrări citate	lucrări citate				in care a apărut lucrarea citată	in care a apărut lucrarea citată	lucrări citate	lucrări citate	lucrări citate	lucrări citate						
L1	Ciupuș V., Dehelean N., Maniu Inocentiu		Distributed Concentrator For Solar Power Generation			Annals of DAAAM for 2008 & Proceedings of the 19th International DAAAM Symposium	2008	2008	279-280			0.000				89.74	113.74
1		Dehelean N.M., Ciupe V.	The Analysis of a Dwell Mechanism for Alpha-Stirling Engine			Proceedings of the 10th IFTOMM International Symposium on Science of Mechanisms and Machines SYROM 2009	2009	2009				0.000	511-519				12.00
L2	Dehelean N., Ciupe V., Maniu Inocentiu		Modified Mechanism of a Stirling Engine For use with Solar Power Generators			Annals of DAAAM for 2008 & Proceedings of the 19th International DAAAM Symposium	2008	2008	369-370			0.000					
1		Dehelean N.M., Ciupe V.	The Analysis of a Dwell Mechanism for Alpha-Stirling Engine			Proceedings of the 10th IFTOMM International Symposium on Science of Mechanisms and Machines SYROM 2009	2009	2009				0.000	511-519				12.00
L3	Moldovan CE., Perju D., Maniu Inocentiu, Vatav S.		On the Analysis of a Centrode Type Mechanism with Flexible and Unextendible Element			Annals of DAAAM for 2009 & Proceedings of the 20th International DAAAM Symposium	2009	2009	1393-1394	20							
1		Perju D., Lovasz E.-C., Modler K.-H., Moldovan C., Cirabasi I.	Kinematic Analysis of a Belt Mechanism with a Circular Eccentric Output Element			MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/International Conference on Robotics		2012		162			11-18		0.000	12.00	12.00
L3	Vatav S., Ciupe V., Moldovan C., Maniu Inocentiu		Mechanical design and system control of quadruped robot			Mechanika	2010	2010	56-60	5(83)		0.336					
1		Zheng K., Dong X.H., Tian X.	Piezomechanics characteristics study of piezoelectric stack actuator			Materials Research Innovations	2014	2014	18(2)	18(2)		0.830	22		21.96	21.96	21.96
2		Huang J., Zhao X., Fa J.	Adaptive Ink Droplet Position Compensation in Three Dimensional Printing			Advanced Science Letters	2012	2012	6(1)	6(1)		1.250	333-336		27.00	27.00	27.00
L4	Ciupe V., Maniu Inocentiu		New Trends in Service Robotics			Mechanisms and Machine Science	2014	2014	57-74	16		0.000					
		Lorenz M., Schumacher CM., Lusenberger UB., Urs B., Stark WJ.	An Unethereed, Jumping Robo-Poly Soft Robot Driven by Combustion			Soft Robotics	2015	2015	2(1)	2(1)		0.000	33-41		19.20	19.20	19.20
L5	Lovasz E.-C., Grigorescu S.M., Măgălieanu D.T., Gruescu C.M., Pop C., Ciupe V., Maniu Inocentiu		Gear Linkages with Linear Actuation Used as Kinematic Chains of a Planar Parallel Manipulator			Proceedings of Mechanisms, Transmissions and Applications, Conference MeTrApp 2015	2015	2015	21-31	31		0.000					
1		J Bakhtanowski	General method of structural synthesis of parallel mechanisms			Archives of Civil and Mechanical Engineering	2015	2015	16(3)	16(3)		1.793	256-268		9.58	9.58	9.58

Se introduc mai întâi, pe un rând distinct, detaliile de identificare ale lucrării citate (de referință). Apoi pe rânduri succesive se introduc datele de identificare ale lucrărilor care citează lucrarea de referință.
Pe coloanele marcate în această coloană se introduc datele de identificare pentru lucrarea citată (de referință)
Pe coloanele marcate în această coloană se introduc datele de identificare ale lucrării care citează lucrarea de referință. NU SE IAU ÎN CONSIDERARE AUTOCTABILE PENTRU TOTI (ORICARE) DIN AUTORI LUCRĂRI CITATE.

Nr. crt.	lucrări citate	lucrări care citează	lucrări citate	lucrări care citează	in care a apărut lucrarea care citează	BDI pt. revistă/proceedings-ul care citează	ANUL		Voli (nr)		Pagina		Factor de impact		Punctaj obținut	
							lucrări citată	lucrări care citează	lucrări citată	lucrări care citează	lucrări citată	lucrări care citează	lucrări citată	lucrări care citează	lucrări citată	lucrări care citează
L1	Clodiu, Vatau S., Manișu Inocentiu		Virtual Reality Laboratory for Robotic Systems	The assembly of virtual Arrick Robot in web based robotic lab	SACI Romanian-Hungarian Joint Symposium on Applied Computational Intelligence		2006	1	001-008					35.42	58.46	
1		Othman NF, Arshad H, Hassan R			Proceedings of Electrical Engineering and Informatics, ICEE'09	Google Scholar	2009	1	177-181						5.76	
2		Dias, C., da Silva Hounsell, M.; Pillon, M.A.; Berkenbrock, C.D.M.		Collabotus: Collaboration Using Robotic Tasks	Symposium of Collaborative Systems II - Simposio Brasileiro de Sistemas Colaborativos (SBSC-II)	Google Scholar	2010		16-19						5.76	
3		Claudinei Dias, Marcelo da Silva Hounsell, Maurício Aronnie Pillon, Carla Diacui Medeiros Berkenbrock		Design and Implementation of a 3d collaborative telebotonic simulator	Lecture Notes in Computer Science	Google Scholar	2011	6969	207-214					0.00	5.76	
4		Dias, C., da Silva Hounsell, M.; Pillon, M.A.; Berkenbrock, C.D.M.		Collabotus: Collaboration Using Robotic Tasks	Symposium of Collaborative Systems II - Simposio Brasileiro de Sistemas Colaborativos (SBSC-II)	Google Scholar	2010		16-19						5.76	
L2	Pascu G., Manișu Inocentiu		Synthesis of the design of flexible manufacturing system using Delmia/Quest software		Annals of DAAM & Proceedings 2009		2009		695-697				0.000			
1		Ghigu E.-I., Zapciu M., Sindila M.		Balancing of Production Line using Discrete Event Simulation Model	Proceedings in Manufacturing Systems	Google Scholar	2014	9(4)	227-232					7.68	7.66	
L3	Voicu M.C., Schmidt R., Lammien B., Hillbrand H.H., Manișu Inocentiu		Analysis of Sensors for Vibration and Nip Force Monitoring of Rubber Coated Rollers		Applied Mechanics and Materials		2010	24	83-88				0.000			
1		Tan H., Chye T.		Large format integrated roll-to-roll manufacturing system: design, modelling and control		Google Scholar	2015							2.88	2.88	
L4	Vatau S., Clupe V., Moldovan C., Manișu Inocentiu		Mechanical design and system control of quadruped robot		Mechanika		2010	5(85)	56-60				0.336			
1		Wang Y., Hu W., Luo Y., Jiang P.		Research on the steering control system of rice transplanter based on fuzzy immunity PID	Advance Journal of Food Science and Technology	SCOPUS	2014	6(2)	233-237					4.80	4.80	
2		Ya-Xin Y., Bo J.		Gait generation and control of a hexapod walking robot	Open Electrical and Electronic Engineering Journal	SCOPUS	2014	8(1)	335-341					4.80	4.80	
L5	Lovasz E.-C., Pejra D., Brîc T., Corves B., Lovasz A., Manișu Inocentiu, Moulder K.-H., Clupe V.		Multilingual illustrated micro-thesaurus of mechanism indexing terms		13th IFToMM World Congress in Mechanism and Machine Science		2011	1	19-25				0.000			
1		Brik T., Döng U., Fairouz J.-C.		Web-based maintenance and enhancement of the IFToMM dictionary and its use for the information retrieval in DMG-Lib		Google Scholar	2015	1	001-008					1.20	1.20	
L6	Lovasz Erwin-Christian, Dan Pejra, Karl Heinz Modler, Agneta Elisabeta Lovasz, Inocentiu Manișu, Corina Mihaela Găvescu, Dan Măgureanu, Valentin Clupe, Andrei Comsa		Demonstrative Digital Mechanisms Library		Applied Mechanics and Materials (Volume 162)		2012	102	37-46				0.000			
1		Brisan, D. Drăguș, M. Stoianovici, A. Repanovici		Integration of open source systems for visibility of scientific production of universities	Advances in Information Science and Applications	Google Scholar	2014	1	173-176					1.07	1.07	
2		D. Drăguș, D. Abaceli, A. Repanovici		Open sources information systems used in risk management for healthcare	Advances in Information Science and Applications	Google Scholar	2014	1	223-226					1.07	1.07	

Se introduc mai întâi, pe un rând distinct, datele de identificare ale lucrării citate (de referință). Apoi pe rânduri succesive se introduc datele de identificare ale lucrărilor care citează lucrarea de referință.
Pe coloanele marcate în această coloană se introduc datele de identificare pentru lucrarea citată (de referință).
Pe coloanele marcate în această coloană se introduc datele de identificare ale lucrărilor care citează lucrarea de referință. NU SE IAU ÎN CONSIDERARE AUTOCITANTELILE PENTRU TOTI (ORICARE) DIN AUTORI LUCRĂRI CITATE.

Nr. crt.	AUTORII			REVISTA (PROCEEDINGS)										Profesor Maniu Inocentiu										
	lucrări citate	lucrări care citează	lucrări citate	lucrări care citează	lucrări citate	In care a apărut lucrarea citată	In care a apărut lucrarea care citează	pt. revista/proceedings-ul care citează	BDI	lucrare care citează	lucrare care citează	ANUL	lucrare care citează	lucrare care citează	lucrare care citează	Pagina	lucrare care citează	lucrare care citează	Factor de impact	lucrare care citează	lucrare care citează	Punctaj obținut pentru gradele de activitate merit	Punctaj obținut în întreaga activitate	
L7	Modler M., Comsa A., Maniu Inocentiu, Lovasz E.-C., Clupe V.		Dedicated gripper for books handling in a library		Mechanisms and Machine Science					2014	2014	2014	17	515-521	0.000									
1		Spanu A., Avram M., Bucsan C.		Gripper system for handling the book on the library shelf bot		Applied Mechanics and Materials		SCOPUS		2014	2014	2014	16	57-74	0.000		712-717					2.88	2.88	
L8			New Trends in Service Robotics		Mechanisms and Machine Science					2014			40				137-153					7.68	7.68	
1		Madi T., Franklin S.		Constrained incrementalist moral decision making for a biologically inspired cognitive architecture		Cognitive Technologies		SCOPUS		2015														
L9	Mateas M.C., Lovasz E.-C., Marghescu D.T., Clupe V., Zabava E.S., Maniu Inocentiu, Diaconu A.		Control characteristics of haptic exoskeleton elbow module used in space robotised applications		Applied Mechanics and Materials					2015			658	654-659	0.000									
1		Marghescu D.T., Lovasz E.-C., Clupe V., Mateas M., Zăbavă E.S.		3 DoF haptic exoskeleton for space telebot		Mechanisms and Machine Science		SCOPUS		2015			31				279-287					1.37	1.37	

FISA DE VERIFICARE A INDEPLINIRII STANDARDELOR MINIMALE CNATDCU

Nume și prenume:	Maniu Inocentiu	
Funcția didactică actuală:	Profesor	
Facultatea	Mecanica	
Departamentul	Mecatronica	

Indicatori specifici pentru domeniul Inginerie Mecanică, Mecatronică și Robotică		
CRITERII/INDICATORI	DESCRIERE	PUNCTAJ
1. Criteriul CDI	Activitate de cercetare științifică, dezvoltare tehnologică și inovare	12.507
Indicatori cu contribuție principală (obligatorie) în criteriu		
1.1. Indicatorul CDI-ART	Rezultate și comunicări publicate ca articole științifice	12.507
1.1.a Indicatorul CDI-ART	Articole științifice publicate în reviste indexate ISI Web of Science (ISI Journals)	1.134
1.1.b Indicatorul CDI-ART	Articole științifice publicate în volumele unor manifestări științifice indexate ISI (ISI Proceedings)	2.400
1.1.c Indicatorul CDI-ART	Articole științifice publicate în reviste indexate BDJ*	0.200
1.1.d Indicatorul CDI-ART	Articole științifice publicate în volumele unor manifestări științifice indexate BDJ*	2.800
1.1.e Indicatorul CDI-ART	Citări în reviste indexate ISI Web of Science și BDI	5.973
Indicatori cu contribuție complementară în criteriu		
1.2.a Indicatorul CDI-BRV	Brevete de invenție	0.000
1.2.b Indicatorul CDI-MON	Monografii de specialitate sau capitole de monografii de specialitate**	0.000
2. Criteriul DID	Activitate didactică	33.080
Indicatori cu contribuție principală (obligatorie) în criteriu		
2.1. Indicatorul DID-MSC	Manuale - suport curs, format tipărit sau format electronic	30.080
Indicatori cu contribuție complementară în criteriu		
2.2. Indicatorul DID-LAB	Laboratoare / standuri pentru activități didactice	3.000
3. Criteriul RIA	Recunoaștere și impactul activității	93.446
Indicatori cu contribuție principală (obligatorie) în criteriu		
3.1.a Indicatorul RIA-GRA	Director sau responsabil partener în granturi de cercetare-dezvoltare-inovare naționale sau internaționale	46.535
3.1.b Indicatorul RIA-CTR	Director contracte de cercetare-dezvoltare cu beneficiari din mediul economic național sau internațional	42.048
Indicatori cu contribuție complementară în criteriu		
3.2.a Indicatorul RIA-GRA	Membru în echipa de cercetare-dezvoltare-inovare din cadrul granturilor de cercetare naționale sau internaționale	4.487
3.2.b Indicatorul RIA-CTR	Membru în echipa contractului de cercetare-dezvoltare cu beneficiari din mediul economic național sau internațional	46.911
Scorul obținut		139.033

Criteriul CDI- indicator CDI-ART - Articole științifice publicate și citate în reviste de specialitate cotate ISI

Nr. crt	AUTORI	TITLU	REVISTA	ISSN	ANUL	Vol (Nr)	Pagina	Factor de impact ISI	Punctaj
1.	Vatau S., Ciupe V., Moldovan C., Maniu I.	Mechanical design and system control of quadruped robot	Mechanika	1392-1207	2010	5(85)	56-60	0.336	0.436
1.1.	Zheng K., Dong X.H., Tian X.	Piezomechanics characteristics study of piezoelectric stack actuator	Materials Research Innovations	1432-8917	2014	18(2)	22	0.830	0.930
1.2	Huang J., Zhao X., Fa J.	Adaptive Ink Droplet Position Compensation in Three Dimensional Printing	Advanced Science Letters	1936-6612	2012	6(1)	333-336	1.250	1.350
3.	Lovasz E.-C., Modler K.-H., Neumann R., Gruescu C.M., Perju D., Ciupe V., Maniu I.:	Novel design solutions for fishing reel mechanisms	Chinese Journal of Mechanical Engineering	1000-9345	2015	28(4)	726-736	0.598	0.698
Total CDI-ART_1									3.41

Total CDI-ART_lucr

1.134

Total CDI-ART_citari

2.280

Criteriul CDI- indicator CDI-ART - Articole stiintifice citate in reviste de specialitate cotate ISI

Nr. crt	AUTORI	TITLU	CONFERINTA	ISSN/ISBN	ANUL	Vol (Nr)	Pagina	Factor de impact ISI	Punctaj
1.	Ciupe, V., Dehelean N., Maniu Inocentiu	Distributed Concentrator For Solar Power Generation	Annals of DAAAM for 2008 & Proceedings of the 19th international DAAAM Symposium	1726-9679	2008	1	279-280	0.000	0.000
1.1.	Dehelean N.M., Ciupe V.	The Analysis of a Dwell Mechanism for Alpha - Stirling Engine	Proceedings of the 10th IFToMM international Symposium on Science of Mechanisms and Machines SYROM 2009	978-90-481-3521-9	2009		511-519	0	0.100
2.	Dehelean N., Ciupe, V., Maniu Inocentiu	Modified Mechanism of a Stirling Engine For use with Solar Power Generators	Annals of DAAAM for 2008 & Proceedings of the 19th international DAAAM Symposium	1726-9679	2008	1	369-370	0.000	0.000
2.1.	Dehelean N.M., Ciupe V.	The Analysis of a Dwell Mechanism for Alpha - Stirling Engine	Proceedings of the 10th IFToMM international Symposium on Science of Mechanisms and Machines SYROM 2009	978-90-481-3521-9	2009		511-519	0	0.100
3.	Moldovan CE., Perju D., Maniu Inocentiu, Vatau S.	On the Analysis of a Centrode Type Mechanism with Flexible and Unextensible Element	Annals of DAAAM for 2009 & Proceedings of the 20th international DAAAM Symposium	1726-9679	2009	20	1393-1394	0.000	0.000
3.1.	Perju, D., Lovasz E.-C., Modler K.-H., Moldovan C., Carabas I.	Kinematic Analysis of a Belt Mechanism with a Circular Eccentric Output Element	MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/International Conference on Robotics	1660-9336	2012	162	011-018	0.000	0.100
4.	Ciupe V., Maniu Inocentiu	New Trends in Service Robotics	Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2014	16	57-74	0.000	0.000

4.1.	Loepfe M., Schumacher C.M., Lustenberger U.B., Urs B., Stark WJ.	An Untethered, Jumping Roly-Poly Soft Robot Driven by Combustion	Soft Robotics	2169-5172	2015	2(1)	33-41	0.000	0.100
5.	Lovasz E.-C., Grigorescu S.M., Mărgineanu D.T., Gruescu C.M., Pop C., Ciupe V., Maniu Inocentiu	Gearred Linkages with Linear Actuation Used as Kinematic Chains of a Planar Parallel Manipulator	Proceedings of Mechanisms, Transmissions and Applications, Conference MeTrApp 2015	2211-0984	2015	31	21-31	0.000	0.000
5.1.	J Bałchanowski	General method of structural synthesis of parallel mechanisms	Archives of Civil and Mechanical Engineering	1644-9665	2016	16(3)	256-268	1.793	1.893
Total CDI-ART_2								2.29	
Total CDI-ART_citari								2.293	

Criteriul CDI- indicator CDI-ART - Articole stiintifice citate in lucrari indexate in baze de date internationale BDI

Nr. crt	AUTORI	TITLU	CONFERINTA	ISSN/ISBN	ANUL	Vol (Nr)	Pagina	Factor de impact ISI	Punctaj
1.	Cioi D., Vatau S., Maniu Inocentiu	Virtual Reality Laboratory for Robotic Systems	SACI Romanian-Hungarian Joint Symposium on Applied Computational Intelligence		2006	1	001-008	0.000	0.000
1.1.	Othman NF, Arshad H, Hassan R	The assembly of virtual Arrick Robot in web based robotic lab	Proceedings of Electrical Engineering and Informatics, ICEEI '09	978-1-4244-4913-2	2009	1	177-181	0.000	0.100
1.2.	Dias, C., da Silva Hounsell, M.; Pillon, M.A.; Berkenbrock, C.D.M.	CollBot4us: Collaboration Using Robotic Tasks	Symposium of Collaborative Systems II - Simposio Brasileiro de Sistemas Colaborativos (SBSC-II)	978-0-7695-4240-9	2010		16-19	0.000	0.100
1.3.	Marcelo da Silva Hounsell, Mauricio Aronne Pillon	Design and implementation of a 3d collaborative telerobotic simulator	Lecture Notes in Computer Science	0302-9743	2011	6969	207-214	0.000	0.100
1.4.	Dias, C., da Silva Hounsell, M.; Pillon, M.A.; Berkenbrock, C.D.M.	CollBot4us: Collaboration Using Robotic Tasks	Symposium of Collaborative Systems II - Simposio Brasileiro de Sistemas Colaborativos (SBSC-II)	978-0-7695-4240-9	2010		16-19	0.000	0.100
2.	Pasca G., Maniu Inocentiu	Synthesis of the design of flexible manufacturing system using Delmia/Quest software	Annals of DAAAM & Proceedings 2009	1726-9679	2009		695-697	0.000	0.000
2.1.	Gingu E.-I., Zapciu M., Sindle M.	Balancing of Production Line using Discrete Event Simulation Model	Proceedings in Manufacturing Systems	2343-7472	2014	9(4)	227-232	0.000	0.100
3.	Voicu M.C., Schmidt R., Lammén B., Hillbrand H.H., Maniu Inocentiu	Analysis of Sensors for Vibration and Nip Forces Monitoring of Rubber Coated Rollers	Applied Mechanics and Materials	1432-8917	2010	24	83-88	0.000	0.000

3.1.	Tan H., Chye T.	Large format integrated roll-to-roll manufacturing system: design, modelling and control	Thesis	2015				0.000	0.100
4.	Vatau S., Ciupe V., Moldovan C., Maniu Inocentiu	Mechanical design and system control of quadruped robot	Mechanika	2010	5(85)	56-60		0.000	0.000
4.1.	Wang Y., Hu W., Luo Y., Jiang P.	Research on the steering control system of rice transplanter based on fuzzy immunity PID	Advance Journal of Food Science and Technology	2014	6(2)	233-237		0.000	0.100
4.2.	Ya-Xin Y., Bo J.	Gait generation and control of a hexapod walking robot	Open Electrical and Electronic Engineering Journal	2014	8(1)	335-341		0.000	0.100
5.	Lovasz E.-C., Perju D., Brix T., Corves B., Lovasz A., Maniu Inocentiu, Modler K.-H., Ciupe V.	Multilingual illustrated micro-thesaurus of mechanism indexing terms	13th IFToMM World Congress in Mechanism and Machine Science www.iftom.org	2011	1	19-25		0.000	0.000
5.1.	Brix T., Döring U., Fauroux J.-C.	Web-based maintenance and enhancement of the IFToMM dictionary and its use for the information retrieval in DMG-Lib	14th IFToMM World Congress in Mechanism and Machine Science http://elite.newhopetek.com.tw/	2015	1	001-008		0.000	0.100
6	Lovasz E.-C., Perju D., Modler K.-H., Lovasz A., Inocentiu Maniu, Gruescu C.M., Mărgineanu D., Ciupe V., Comsa A.	Demonstrative Digital Mechanisms Library	Applied Mechanics and Materials	2012	162	37-46		0.000	
6.1.	I Birsan, D Drugus, M Stoianovici, A Repanovici	Integration of open source systems for visibility of scientific production of universities	Advances in Information Science and Applications	2014	1	173-176		0.000	0.100
6.2.	D Drugus, D Azoical, A Repanovici	Open sources information systems used in risk management for healthcare	Advances in Information Science and Applications	2014	1	223-226		0.000	0.100

7	Modler N., Comsa A., Maniu Inocentiu, Lovasz E.-C., Ciupe V.	Dedicated gripper for books handling in a library	Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2014	17	515-521	0.000	
7.1.	Spanu A., Avram M., Bucsan C.	Gripper system for handling the book on the library shelf out	Applied Mechanics and Materials	1432-8917	2014	658	712-717	0.000	0.100
8	Ciupe V., Maniu Inocentiu	New Trends in Service Robotics	Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2014	16	57-74	0.000	
8.1.	Madl T., Franklin S.	Constrained incrementalist moral decision making for a biologically inspired cognitive architecture	Cognitive Technologies	1611-2482	2015	40	137-153	0.000	0.100
9	Mateas M.C., Lovasz E.-C., Margineanu D.T., Ciupe V., Zabava E.S., Maniu Inocentiu, Diaconu A.	Control characteristics of haptic exoskeleton elbow module used in space robotised applications	Applied Mechanics and Materials	1432-8917	2015	658	654-659	0.000	
9.1.	Margineanu D.T, Lovasz E.- C, Ciupe V., Mateaş M., Zăbavă E.S.	3 DoF haptic exoskeleton for space telerobotic	Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2015	31	279-287	0.000	0.100
Total CDI-ART_2								1.40	
Total CDI-ART_citari								1.400	

Criteriul CDI- indicator CDI-ART - Articole științifice publicate în volumele unor manifestări științifice indexate ISI (ISI Proceedings)

Nr. crt	AUTORI	TITLU	CONFERINTA	ISSN/ISBN	ANUL	Vol (Nr)	Pagina	Baza de date	Punctaj
1.	Margineanu D., Margineanu E., Lovasz E.-C., Maniu I., Modler K.-H.	Load distribution on spline joints	11th World Congress in Mechanism and Machine Science, Tianjin	7-111-14073-7	2004	1	361-365	ISI Web of Knowledge	0.100
2.	Ciupe Valentin, Maniu Inocentiu	The department of mechatronics at UPT. Present and perspectives in research, development and innovation	18th International Symposium of the Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing	978-3-90150-958-2	2007	1	435-436	ISI Web of Knowledge	0.100
3.	Ciupe Valentin, Maniu Inocentiu	Flow control capabilities of a standard pneumatic valve	18th International Symposium of the Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing	978-3-90150-958-2	2007	1	159-160	ISI Web of Knowledge	0.100
4.	Dehelean Nicolae, Ciupe Valentin, Maniu Inocentiu	MODIFIED MECHANISM OF A STIRLING ENGINE FOR USE WITH SOLAR POWER GENERATORS	19th International Symposium of the Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing, Date: OCT 22-25, 2008 Trnava SLOVAKIA	978-3-901509-68-1	2008	1	369-370	ISI Web of Knowledge	0.100
5.	Ciupe Valentin, Dehelean Nicolae, Maniu Inocentiu	DISTRIBUTED CONCENTRATOR FOR SOLAR POWER GENERATION	19th International Symposium of the Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing, Date: OCT 22-25, 2008 Trnava SLOVAKIA	978-3-901509-68-1	2008	1	279-280	ISI Web of Knowledge	0.100
6.	Moldovan Cristian Emil, Perju Dan, Maniu Inocentiu, Vatau Steliana	ON THE ANALYSIS OF A CENTRODE TYPE MECHANISM WITH FLEXIBLE AND UNEXTENSIBLE ELEMENT	20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium, Date: NOV 25-28, 2009 Vienna AUSTRIA	978-3-901509-70-4	2009	1	1393-1394	ISI Web of Knowledge	0.100
7.	Radulescu Corneliu, Maniu Inocentiu	THE ORIENTING MOVEMENTS OF THE TRAJECTORY GENERATOR MECHANISMS	20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium, Date: NOV 25-28, 2009 Vienna AUSTRIA	978-3-901509-70-4	2009	1	985-986	ISI Web of Knowledge	0.100

8.	Dehelean Nicolae, Ciupe Valentin, Maniu Inocentiu	DISK CONVECTOR FOR STIRLING ENGINE	20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium, Date: NOV 25-28, 2009 Vienna AUSTRIA	978-3-901509-70-4	2009	1	973-974	ISI Web of Knowledge	0.100
9.	Ciupe Valentin, Maniu Inocentiu	REMOTE CONTROL OF A PNEUMATIC POSITIONING ROBOT	20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium, Date: NOV 25-28, 2009 Vienna AUSTRIA	978-3-901509-70-4	2009	1	971-972	ISI Web of Knowledge	0.100
10.	Pasca Gheorghie, Maniu Inocentiu	SYNTHESIS OF THE DESIGN OF FLEXIBLE MANUFACTURING SYSTEM USING DELMIA/QUEST SOFTWARE	20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium, Date: NOV 25-28, 2009 Vienna AUSTRIA	978-3-901509-70-4	2009	1	695-696	ISI Web of Knowledge	0.100
11.	Vatau Steliana, Maniu Inocentiu, Moldovan Cristian	DESIGN AND CONTROL ASPECTS FOR JQUADROBOT	20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium, Date: NOV 25-28, 2009 Vienna AUSTRIA	978-3-901509-70-4	2009	1	471-472	ISI Web of Knowledge	0.100
12.	Vatau, Steliana; Ciupe, Valentin; Maniu, Inocentiu	Java simulator for quadruped walking robot	5th International Conference on Robotics and Automation Systems 2010, Robotics and Automation System: Solid State Phenomena	1012-0394	2010	166-167	445-450	ISI Web of Knowledge	0.100
13.	Lovasz E.-C., Perju D., Dehelean N., Dehelean L.M., Maniu I., Moldovan C.	Self-Balanced Conco-Balancer Manipulator with Band Mechanism	5th International Conference on Robotics and Automation Systems 2010, Robotics and Automation System: Solid State Phenomena	1012-0394	2010	166-167	259-264	ISI Web of Knowledge	0.100
14.	Comsa A., Maniu I., Lovasz E.-C.	Triangulation 3D Scanning Method in Biomedical Reconstruction	5th International Conference on Robotics and Automation Systems 2010, Robotics and Automation System: Solid State Phenomena	1012-0394	2010	166-167	145-148	ISI Web of Knowledge	0.100

15.	Ciupe, Valentin; Vatau, Steliana; Maniu, Inocentiu	Scaled experimental stand for testing control algorithms on brake systems with anti-lock capability	5th International Conference on Robotics and Automation Systems 2010, Robotics and Automation System: Solid State Phenomena	1012-0394	2010	166-167	121-126	ISI Web of Knowledge	0.100
16.	Voicu, MC, Schmidt, R, Lammen, B, ; Hillbrand, HH, Maniu, I.	Analysis of Sensors for Vibration and Nip Forces Monitoring of Rubber Coated Rollers	7th International Conference on Advances in Experimental Mechanics, Applied Mechanics and Materials	1660-9336	2010	24-25	83-88	ISI Web of Knowledge	0.100
17.	Comsa A., Maniu I., Modler N., Hufenbach W., Lovasz E.-C., Ciupe V.	An Overview of Library Automation	MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/ International Conference on Robotics, Clermont Ferrand	1660-9336	2012	162	583-588	ISI Web of Knowledge	0.100
18.	Modler N., Hufenbach W., Comsa A., Maniu I., Zichner M., Friedrich J.	Compliant Structures in Book Handling Applications	MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/ International Conference on Robotics, Clermont Ferrand	1660-9336	2012	162	543-548	ISI Web of Knowledge	0.100
19.	Kulcsar RM., Madaras L., Maniu I., Borozan IS., Argesanu V.,	Ergonomic Study regarding the Effects of the Inertia and Centrifugal Forces on the Driver	MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/ International Conference on Robotics, Clermont Ferrand	1660-9336	2012	162	84-91	ISI Web of Knowledge	0.100
20.	Voicu MC., Lammen B., Schmidt R., Maniu I.	Simulation of Bending Vibrations of a Roller System	MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/ International Conference on Robotics, Clermont Ferrand	1660-9336	2012	162	47-56	ISI Web of Knowledge	0.100

21.	Lovasz E.-C., Perju D., Modler K.-H., Lovasz A.E., Maniu I., Gruescu C., Margineanu D., Ciupe V., Comsa A.	Demonstrative Digital Mechanisms Library	MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/ International Conference on Robotics, Clermont Ferrand	1660-9336	2012	162	37-46	ISI Web of Knowledge	0.100
22.	Lovasz E.C., Rădulescu C., Ciupe V., Gruescu C.M., Maniu I.	Francisc Viliam Kovács (1929-2009)	Distinguished Figures in Mechanism and Machine Science	1875-3442	2014	26	159-185	ISI Web of Knowledge	0.100
23.	Comsa A., Maniu I., Modler N., Lovasz E.-C., Ciupe V.	Automated Book Manipulator in Libraries	New Trends in Medical and Service Robots, MeSRob 2013, Cluj - Napoca	978-3-319-01591-0	2014	16	75-85	ISI Web of Knowledge	0.100
24.	Ciupe V., Maniu Inocentiu	New Trends in Service Robotics	Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2014	16	57-74	0.000	0.100
Total CDI-ART_3									2.40

Criteriul CDI- indicator CDI-ART - Articole științifice publicate înreviste indexate BDI

Nr. crt	AUTORI	TITLU	CONFERINTA	ISSN	ANUL	Vol (Nr)	Pagina	Baza de date	Punctaj
1.	Maniu, Inocențiu; Ciupe, Valentin	Interactive simulation software for hydraulic command equipment operation.	Mecatronica		2004	2	52-54		0.100
2.	Kulcsar R, Argesanu V, Borozan I, Maniu Inocențiu, Jula M, Nagel A	The drivers spine movement equation in the coronal plane	International Journal of Biology and Biomedical Engineering	1998-4510	2014	8	151-156		0.100
3.									
4.									
Total CDI-ART_4									0.20

Criteriul CDI- indicator CDI-ART - Articole științifice publicate în volumele unor manifestări științifice indexate BDI

Nr. crt	AUTORI	TITLU	CONFERINTA	ISSN/ISBN	ANUL	Vol (Nr)	Pagina	Baza de date	Punctaj
1.	I Maniu, V Ciupe, V Dolga, C Radulescu	Functional Modeling and Simulation of a Rotary Hydraulic Actuator Controlled by a Servovalve	Proc. of the 15th International Workshop on Robotics in Alpe-Adria-Danube Region	www.uni-obuda.hu	2006	1	6	Google Scholar	0.100
2.	V Ciupe, I Maniu, V Dolga, C Radulescu	Redesign of the Control Stage for an Obsolete Hydraulic Robot	Proc. of the 15th International Workshop on Robotics in Alpe-Adria-Danube Region	www.uni-obuda.hu	2006	1	6	Google Scholar	0.100
3.	V Dolga, I Maniu, C Radulescu, V Ciupe	Mechatronic Design for Autonomous Mobile Systems	Proc. of the 15th International Workshop on Robotics in Alpe-Adria-Danube Region	www.uni-obuda.hu	2006	1	6	Google Scholar	0.100
4.	Cioi D., Vatau S., Maniu Inocentiu	Virtual Reality Laboratory for Robotic Systems	SACI Romanian-Hungarian Joint Symposium on Applied Computational Intelligence		2006	1	001-008	Google Scholar	0.100
5.	V Ciupe, I Maniu	Small scale stand for testing different control algorithms on assisted brake systems	12th IFToMM World Congress, Besançon (France), June 18-21	www.iftom2007.com	2007	4	339-343	Google Scholar	0.100
6.	Voicu M-C, Schmidt R, Lammen B, Maniu Inocentiu	Measuring the Nip Forces in Roller Systems Using Piezoelectric Paint	Proceedings of the 21st International DAAAM Symposium, 20-23rd October 2010, Zadar, Croatia	978-3-901509-73-5	2010	1	0961-0962	Scopus	0.100
7.	EC Lovasz, D Perju, B Corves, T Brix, KH Modler, Maniu Inocentiu, CM Gruescu, A Lovasz, V Ciupe	Multilingual Illustrated μ -Thesaurus in Mechanisms Science	Mechanisms, Transmissions and Applications Volume 3 of the series Mechanisms and Machine Science	978-94-007-2726-7	2011	3	47-58	Springer Link	0.100

8.	EC Lovasz, D Perju, B Conves, T Brix, I Maniu, KH Modler, A Lovasz, V Ciupe	Multilingual illustrated μ -thesaurus of "mechanism" indexing terms	Proc. of the 13th IFToMM World Congress, Guanajuato, México	www.ugto. mx	2011		19-25	Google Scholar	0.100
9.	Kulcsar R, Argesanu V, Borozan I, Maniu Inocentiu	The human body behavior under vehicle vibrations	Recent Researches in Automatic Control - 13th WSEAS International Conference on Automatic Control, Modelling and Simulation, ACMOS'12	978- 16180400 4-6	2012	1	368-373	Scopus	0.100
10.	Borozan I, Maniu Inocentiu, Argesanu V, Kulcsar R	The energetic balance of the friction clutches used in automotive	Recent Researches in Automatic Control - 13th WSEAS International Conference on Automatic Control, Modelling and Simulation, ACMOS'12	978- 16180400 4-6	2012	1	252-256	Scopus	0.100
11.	Borozan I, Maniu Inocentiu, Kulcsar R, Argesanu V	Ergonomic analysis on driving an Automatic Gearbox equipped vehicle	SACI 2012 - 7th IEEE International Symposium on Applied Computational Intelligence and Informatics, Proceedings	978- 14673101 1-6	2012	1	175-177	Scopus	0.100
12.	Lovasz E.-C., Perju D., Maniu Inocentiu, Radulescu C., Ciupe V.	Francisc Viliam Kovacs - Leader in the Development of Mechanisms and Robotics in Romania	International Symposium on the History of Machines and Mechanisms, Springer Series History of Mechanism and Machine Science	979-94- 007-4131- 7	2012	15	171-184	Springer Link	0.100
13.	Lovasz E.C., Gruescu C.M., Carabas I., Margineanu D.T., Maniu Inocentiu, Ciupe V., Dehelean N.	Advanced Digitization Techniques in Retrieval of Mechanism and Machine Science Resources	The Xlth International Conference on the Theory of Machines and Mechanisms, Springer Series Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2012	8	35-42	Springer Link	0.100

14.	Lovasz E.-C., Perju D., Modler K.-H., Gruescu C.M., Maniu Inocentiu, Zabava E.S.	Numerical Iterative Method for Computing the Base Circle Radius of Cam Mechanisms with Translating Flat-Face Follower	The 4-th European Conference on Mechanisms Science EUCOMES 2012 , Springer Series Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2013	7	237-244	Scopus	0.100
15.	Lovasz E.-C., Perju D., Modler K.-H., Modler M., Gruescu C.M., Maniu I., Comşa A.	On the Structural Analysis of the Mechanisms with Elastic Connections	The 11th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and Machines, Springer Series Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2014	18	59-67	Scopus	0.100
16.	Szilagyi A, Ciupe V, Maniu Inocentiu	Applications of the ackerman steering and electronic differential in modern electric drive automotive systems	The 11th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and Machines, Springer Series Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2014	18	463-469	Scopus	0.100
17.	Modler N, Comsa A, Maniu Inocentiu, Lovasz EC, Ciupe V	Dedicated gripper for books handling in a library	The 11th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and Machines, Springer Series Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2014	18	515-521	Scopus	0.100
18.	Mateas M., Lovasz E.-C., Margineanu D.T., Ciupe V., Zabava E.S., Maniu I., Diaconu A.	Control Characteristics of Haptic Exoskeleton Elbow Module Used in Space Robotised Applications	The 6th International Conference on Advanced Concepts in Mechanical Engineering, Journal Applied Mechanics and Materials	1662-7482	2014	658	654-659	Scopus	0.100
19.	Ciupe V., Maniu I., Lovasz E.-C.	Structure and Control Method for a Pneumatic Muscle Actuated Seat Used in a Motion Simulator	Conference on Robotics, Journal Applied Mechanics and Materials	1662-7482	2015	762	83-90	Google Scholar	0.100
20.	Moldovan C., Craciun A., Dolga V., Lovasz E.-C., Maniu I., Sticlaru C.	On the Development of a Voice and Gesture Based HMI for the Control of a Mobile Robot	Conference on Robotics, Journal Applied Mechanics and Materials	1662-7482	2015	762	201-204	Google Scholar	0.100

21.	Lovasz E.-C., Grigorescu S, Margineanu D., Gruescu C.M., Pop C., Ciupe V., Maniu I.	Geared Linkages with Linear Actuation Used as Kinematic Chains of a Planar Parallel Manipulator	Proc. of 3rd MeTrApp Conference Mechanisms, Transmissions and Applications MeTrApp 2015, Springer Series Mechanisms and Machine Science	2211-0984	2015	31	21-31	Springer Link	0.100
22.	Ion Silviu Borozan, Inocentiu Maniu, Veronica Argesanu, Mihaela Jula, Raul Miklos Kulcsar, Laurentiu Maniu	Hydraulic and termographical test rig for automatic gearboxes.	Proc. of 6th International Conference on Robotics, Applied Mechanics & Materials	1660-9336	2015	762	41-46	Google Scholar	0.100
23.	C Moldovan, A Craciun, V Dolga, EC Lovasz, I Maniu, C Sticiaru	On the Development of a Voice and Gesture Based HMI for the Control of a Mobile Robot	Proc. of 6th International Conference on Robotics, Applied Mechanics & Materials	1660-9336	2015	762	201-204	Google Scholar	0.100
24.	V Ciupe, I Maniu, EC Lovasz	Structure and Control Method for a Pneumatic Muscle Actuated Seat Used in a Motion Simulator	Proc. of 6th International Conference on Robotics, Applied Mechanics & Materials	1660-9336	2015	762	201-204	Google Scholar	0.100
25.	Kulcsar RM., Borozan IS., Argesanu V., Maniu I., Jula M., Streian F., Putu T., Nagel A.	Modeling, simulation and experimental determination of the spine muscle's activities of the driver	Proc. of 24th International Conference Robotics Alpe Adria Danube Region, Applied Mechanics & Materials	1660-9336	2015	760	159-166	Google Scholar	0.100
26	CE Moldovan, EC Lovasz, D Perju, KH Modler, I Maniu	On the Kinematic Analysis of the fourth class Mechanisms	Proc. of the 14th IFToMM World Congress, Taipei, Taiwan	www.iftom m2015.tw	2015		OS8-023	Google Scholar	0.100

27	V Ciupe, EC Lovasz, CM Gruescu, D Mărgineanu, I Maniu	Testing The Haptic Exoskeleton Actuators In A Virtual Environment	Proc. of the 14th IFToMM World Congress, Taipei, Taiwan	<a href="http://www.iftom
m2015.tw">www.iftom m2015.tw	2015		PS13-015	Google Scholar	0.100
28	EC Lovasz, S Grigorescu, D Mărgineanu, C Pop, C Gruescu, I Maniu	Kinematics of the planar parallel Manipulator using Geared Linkages with linear Actuation as kinematic Chains 3-R (RPRGR) RR	Proc. of the 14th IFToMM World Congress, Taipei, Taiwan	<a href="http://www.iftom
m2015.tw">www.iftom m2015.tw	2015		.OS8-026	Google Scholar	0.100
Total CDI-ART_5									2.80

Criteriul DID- indicator DID-MSC - Manuale suport de curs format tiparit sau format electronic

Nr. crt	Autori	Titlu	Editura	ISBN	Anul	Nr total de pagini	Punctaj
1	Maniu I., Dolga V.	Actionarea robotilor industriali si a manipulatorilor	Ed. Mirton Timisoara	973-578-127-1	1996	186	3.72
2	Maniu I.	Sisteme hidraulice si pneumatice de actionare	Ed. "Orizonturi universitare", Timișoara	973-9400-07-8	1998	120	2.4
3	Maniu I., Dolga V., Pommersheim A., Maniu I.C.	Acționări de mecanică fină	Ed. "Orizonturi universitare", Timișoara	973-8109-66-3	2001	118	2.36
4	Maniu I., Dolga V.	Sisteme de acționare	Editura Politehnica	973-625-075-X	2003	276	5.52
5	Varga Stefan, Maniu Inocentiu, Radulescu Corneliu, Dolga Valer, Bogdanov Ivan, Ciupe Valentin	Robotica. Sistemul mecanic	Editura Politehnica	978-973-625-610-3	2008	302	0
6	Maniu Inocentiu, Dolga Valer, Ciupe Valentin, Bogdanov Ivan, Radulescu Corneliu, Varga Stefan	Robotica. Sistemul de actionare	Editura Politehnica	978-973-625-996-8	2009	400	8
7	Bogdanov Ivan, Maniu Inocentiu, Dolga Valer, Radulescu Corneliu, Varga Stefan, Ciupe Valentin	Robotica. Sistemul de conducere	Editura Politehnica	978-973-625-903-6	2009	218	0

8	Maniu Inocentiu, Varga Stefan, Radulescu Corneliu, Dolga Valer, Bogdanov Ivan, Ciupe Valentin	Robotica. Aplicatii robotizate	Editura Politehnica	978-973-625-842-8	2009	298	5.96	
9	Maties Vistrian, Dolga Valer, Maniu Inocentiu, Grigorescu Sanda, Dobra Andreea	Platforme mecatronice pentru educatie si cercetare	Ed. Todesco	978-973-7695-79-6	2009	6	0.12	
10	Maniu Inocentiu, Moldovan Cristian	Mecanisme	cv.upt.ro		2015	100	2	
Total DID-MSC							30.08	

Criteria DID- indicator DID-LAB - Standuri/laboratoare pentru activitati didactice realizate sau dezvoltate de candidat

Nr. crt.	Denumirea standului	Laborator	Punctaj
1	Sistem flexibil modular de instruire in mecatronica - FESTO	Laborator de Actionari si Automatizari	1
2	Celula de sudare robotizata CLOOS	Laborator de Robotica CLOOS	1
3	Centru de training pentru manipulare dotat cu roboti KUKA	Laborator de Robotica KUKA	1
		TOTAL DID-LAB	3

Criteriaul RIA- indicator RIA-GRA - Director sau responsabil partener grant international

Nr. crt.	Denumirea grantului	Nr. Grant	Anul	Valoare grant EURO	Finantator	Punctaj
1	Master international in robotica adaptabil la piata fortei de munca	POSDRU 18/1.2/G/28382	2010	39882	POSDRU	3.9882
				Total RIA-GRA-Dir-international		3.9882

Criteriul RIA- indicator RIA-GRA - Director sau responsabil partener grant national

Nr. crt.	Denumirea grantului	Nr. Grant	Anul	Valoare grant RON	Finantator	Punctaj
1	Sistem flexibil modular pentru instruire in mecatronica	CNCSIS 32940/2004, tema 4, cod 30, tip E	2004	123,000	CNCSIS	2.46
2	Cercetări privind posibilități de utilizare ale sistemelor robotice în scopul creșterii competitivității tehnico-economice a industriei românești	21 CEEEX I 03/2005	2005	570000	CNMP Bucuresti INFOSOC	11.4
3	Cercetări privind posibilități de utilizare ale sistemelor robotice în scopul creșterii competitivității tehnico-economice a industriei românești	21 CEEEX I 03/2005	2006	630000	CNMP Bucuresti INFOSOC	12.6
4	Cercetări privind posibilități de utilizare ale sistemelor robotice în scopul creșterii competitivității tehnico-economice a industriei românești	21 CEEEX I 03/2005	2006	300000	CNMP Bucuresti INFOSOC	6
5	Sisteme pneumatice avansate de actionare precisa in robotica si in alte aplicatii industriale bazate pe dezvoltarea de noi tipuri de servo-distribuitoare proportionale in conceptie mecatronica	89 CEEEX II 03 / 31.07.2006	2006	8000	CNMP Bucuresti INFOSOC	0.16
6	Sisteme pneumatice avansate de actionare precisa in robotica si in alte aplicatii industriale bazate pe dezvoltarea de noi tipuri de servo-distribuitoare proportionale in conceptie mecatronica	89 CEEEX II 03 / 31.07.2006	2007	33500	CNMP Bucuresti INFOSOC	0.67
7	Sisteme pneumatice avansate de actionare precisa in robotica si in alte aplicatii industriale bazate pe dezvoltarea de noi tipuri de servo-distribuitoare proportionale in conceptie mecatronica	89 CEEEX II 03 / 31.07.2006	2008	138500	CNMP Bucuresti INFOSOC	2.77
8	Dezvoltarea unei platforme informatizate pentru caracterizarea potentialului ramurii de mecanica fina, mecatronica, automatizari, in vederea cresterii competitivitatii si optimizarea activitatilor specifice - dezvoltarea unui mediu colaborativ.	105 CEEEX / 15.09.2006	2006	8000	CNMP Bucuresti INFOSOC	0.16
9	Dezvoltarea unei platforme informatizate pentru caracterizarea potentialului ramurii de mecanica fina, mecatronica, automatizari, in vederea cresterii competitivitatii si optimizarea activitatilor specifice - dezvoltarea unui mediu colaborativ.	105 CEEEX / 15.09.2006	2007	12000	CNMP Bucuresti INFOSOC	0.24

10	Dezvoltarea unei platforme informatizate pentru caracterizarea potentialului ramurii de mecanica fina, mecatronica, automatizari, in vederea cresterii competitivitatii si optimizarea activitatilor specifice - dezvoltarea unui mediu colaborativ.	105 CEEEX / 15.09.2006	2008	80000	CNMP Bucuresti INFOSOC	1.6
Total RIA-GRA-Dir-nationale						38.06
Total RIA-GRA-Dir-nationale						38.0600

Criteriul RIA- indicator RIA-CTR - Director contract cu beneficiar din mediul economic national

Nr. crt.	Denumire contract	Nr. contract	Anul	Valoare contract RON	Beneficiar	Punctaj
1	Centru regional de training FESTO in automatizari el-pneumatice	749/2007	2008	3906	FESTO	1.953
2	Centru regional de training FESTO in automatizari el-pneumatice	749/2007	2010	8973	FESTO	4.4865
				Total RIA-CTR-Dir-nationale		4.49

Criteriul RIA- indicator complementar RIA-GRA - Membru in echipa de grant international

*calitatea de membru este recunoscuta cu conditia ca membrul in echipa de proiect sa fi incasat manopera

Nr. crt.	Denumire contract	Nr. contract	Anul	Valoare contract EURO (echiv)	Beneficiar	Punctaj
1	SIARAS-Skill-based Inspection and Assembly for Reconfigurable Automation Systems	FP-6 nr. 017146/14.03.2005	2005	206800	FP-7 CIP-ICT-PSP	5.17
1	SIARAS-Skill-based Inspection and Assembly for Reconfigurable Automation Systems	FP-6 nr. 017146/14.03.2005	2006	206800	FP-7 CIP-ICT-PSP	5.17
1	SIARAS-Skill-based Inspection and Assembly for Reconfigurable Automation Systems	FP-6 nr. 017146/14.03.2005	2007	206800	FP-7 CIP-ICT-PSP	5.17
1	Digital Mechanism and Gear Library goes Europeana ThinkMOTION	FP-7 CIP-ICT-PSP.2009.2.3/250485	2010	94433	FP-7 CIP-ICT-PSP	2.36
1	Digital Mechanism and Gear Library goes Europeana ThinkMOTION	FP-7 CIP-ICT-PSP.2009.2.3/250485	2012	37885	FP-7 CIP-ICT-PSP	0.95
1	Digital Mechanism and Gear Library goes Europeana ThinkMOTION	FP-7 CIP-ICT-PSP.2009.2.3/250485	2013	44763	FP-7 CIP-ICT-PSP	1.12
					Total RIA-GRA-i-membru echipa	19.94
						19.94

Criteriul RIA- indicator complementar RIA-GRA - Membru in echipa de grant national

*calitatea de membru este recunoscuta cu conditia ca membrul in echipa de proiect sa fi incasat manopera

Nr. crt.	Denumire contract	Nr. contract	Anul	Valoare contract RON	Beneficiar	Punctaj
1	Cercetari experimentale privind teleoperarea prin internet a unui robot	CNCSIS 33550/2003, tema 7, cod 8	2003	6,300	CNCSIS	0.0315
2	Analiza teoretica si experimentală a procesului de montaj robotizat arbore-alezaj	CNCSIS 33550/2003, tema 8, cod 9	2003	6,500	CNCSIS	0.0325
3	Cercetari privind dezvoltarea unui laborator de Mecatronica deschis si de la distanta	CNCSIS A, Contract nr. 162, Tema 8	2004	13500	CNCSIS	0.0675
4	Cercetari privind dezvoltarea unui laborator de Mecatronica deschis si de la distanta	CNCSIS A, Contract nr. 162, Tema 10	2005	16500	CNCSIS	0.0825
5	Dezvoltarea și implementarea unor sisteme performante de investigare și recuperare a deformațiilor de coloană vertebrală la populația de vârstă școlară și categorii profesionale cu activități sedentare	CEEX 88/2006	2006	94270	CNMP Bucuresti AVISAN	0.4714
5	Dezvoltarea și implementarea unor sisteme performante de investigare și recuperare a deformațiilor de coloană vertebrală la populația de vârstă școlară și categorii profesionale cu activități sedentare	CEEX 88/2006	2007	333710	CNMP Bucuresti AVISAN	1.6686
6	Dezvoltarea și implementarea unor sisteme performante de investigare și recuperare a deformațiilor de coloană vertebrală la populația de vârstă școlară și categorii profesionale cu activități sedentare	CEEX 88/2006	2008	545570	CNMP Bucuresti AVISAN	2.7279
	Platforma de simulare, control si testare cu aplicatii in mecatronica	112 CEEX II-03 / 15.09.2006	2006	25000	CNMP Bucuresti INFOSOC	0.1250

	Platforma de simulare, control si testare cu aplicatii in mecatronica	112 CEEEX II-03 / 15.09.2006	2007	90400	CNMP Bucuresti INFOSOC	0.4520
	Platforma de simulare, control si testare cu aplicatii in mecatronica	112 CEEEX II-03 / 15.09.2006	2008	184600	CNMP Bucuresti INFOSOC	0.9230
4	Ergoingineria locului de munca-aplicatii in medicina dentara - ERGINDENT	91-022/2007	2007	123000	CNMP Bucuresti	0.6150
5	Ergoingineria locului de munca-aplicatii in medicina dentara - ERGINDENT	91-022/2007	2008	275250	CNMP Bucuresti	1.3763
6	Ergoingineria locului de munca-aplicatii in medicina dentara - ERGINDENT	91-022/2007	2009	225776	CNMP Bucuresti	1.1289
7	Ergoingineria locului de munca-aplicatii in medicina dentara - ERGINDENT	91-022/2007	2010	134422	CNMP Bucuresti	0.6721
8	Sisteme mecatronice complexe cu aplicatii in medicina	72/197/01.10.2008	2009	23445	CNMP Bucuresti	0.1172
9	Sisteme mecatronice complexe cu aplicatii in medicina	72/197/01.10.2008	2010	54000	CNMP Bucuresti	0.2700
10	Sisteme mecatronice complexe cu aplicatii in medicina	72/197/01.10.2008	2011	84600	CNMP Bucuresti	0.4230
11	Sistem modular autonom pentru monitorizarea conditiilor atmosferice	PNCD II 72-169/2008	2009	8000	PNCD-II	0.0400
12	Sistem modular autonom pentru monitorizarea conditiilor atmosferice	PNCD II 72-169/2008	2010	32620	PNCD-II	0.1631
13	Sistem modular autonom pentru monitorizarea conditiilor atmosferice	PNCD II 72-169/2008	2011	38230	PNCD-II	0.1912
14	Program multi-regional de studii masterale în domeniul eActivități” -eSTART	POSDRU/86/1.2/S /54956	2010	624498.6	POSDRU	3.1225
15	Program multi-regional de studii masterale în domeniul eActivități” -eSTART	POSDRU/86/1.2/S /54956	2013	1457164	POSDRU	7.2858
16	Program multi-regional de studii masterale în domeniul eActivități” -eSTART	POSDRU/86/1.2/S /54956	2011	8315.05	POSDRU	0.0416

17	New Haptic Arm Exoskeletons for Robotics and Automation in Space - EXORAS	PNCDI2/ 13/2012	2012	20000	Agencia Spațială Română	0.1000
18	New Haptic Arm Exoskeletons for Robotics and Automation in Space - EXORAS	PNCDI2/ 13/2012	2013	60000	Agencia Spațială Română	0.3000
19	New Haptic Arm Exoskeletons for Robotics and Automation in Space - EXORAS	PNCDI2/ 13/2012	2014	60000	Agencia Spațială Română	0.3000
20	New Haptic Arm Exoskeletons for Robotics and Automation in Space - EXORAS	PNCDI2/ 13/2012	2015	34500	Agencia Spațială Română	0.1725
				Total RIA-GRA-n-membri echipa		22.8369

Criteria RIA- indicator complementar RIA-CTR - Membru in echipa contract cu beneficiar din mediul economic international

*calitatea de membru este recunoscuta cu conditia ca membrul in echipa de proiect sa fi incasat manopera

Nr. crt.	Denumire contract	Nr. contract	Anul	Valoarea contract EURO	Beneficiar	Punctaj
1	Investigations on the kinetostatic analysis of compliant mechanisms using multi body simulation	BC 12/ 09.12.2009	2009	7000	ILK -TU Dresden	0.88
2	Investigations on the kinetostatic analysis of compliant mechanisms using multi body simulation	BC 7/ 25.10.2010	2010	4500	ILK -TU Dresden	0.56
3	Investigations on the kinetostatic analysis of compliant mechanisms using multi body simulation	BC 7/ 25.10.2010	2013	4500	ILK -TU Dresden	0.56
4	Investigations on the kinetostatic analysis of compliant mechanisms using multi body simulation	BC 7/ 25.10.2010	2014	4500	ILK -TU Dresden	0.56
5	Aufbau eines FuE-Netzwerkes zur ressourceneffizienten Fertigung, PRODNET	IWINDOR-021	2014	3600	BMBF Projekt	0.45
6	Simulation nachgiebiger Mechanismen mittels MATHLAB und CAD-Verfahrens	BC12/13.01.2015	2015	4500	ILK -TU Dresden	0.56
7	Basic and Applied studies on active function integrating compliant mechanisms	BC13/23.07.2015	2015	4500	ILK -TU Dresden	0.56
						4.14
				Total RIA-CTR-i-membru echipa		4.14



Search

My Tools

Search History

Marked List

Results: 26

(from All Databases)

You searched for: AUTHOR: (Maniu I*) ...More

Refine Results

Search within results for...

Databases

Research Domains

- SCIENCE TECHNOLOGY
- ARTS HUMANITIES

Refine

Research Areas

- ENGINEERING
- AUTOMATION CONTROL SYSTEMS
- ROBOTICS
- PHYSICS
- MECHANICS

more options / values...

Refine

Document Types

Authors

Authors - Korean

Group/Corporate Authors

Editors

Funding Agencies

Source Titles

Source Titles - Korean

Conference/Meeting Titles

Publication Years

Languages

Countries/Territories

Sort by: **Publication Date -- newest to oldest**

Page 1 of 1

Select Page



Save to EndNote online

Add to Marked List

Create Citation Report

1. **Novel Design Solutions for Fishing Reel Mechanisms**

By: Lovasz, Erwin-Christian; Modler, Karl-Heinz; Neumann, Rudolf; et al.
CHINESE JOURNAL OF MECHANICAL ENGINEERING Volume: 28 Issue: 4 Pages: 726-736
Published: JUL 2015

Full Text from Publisher

View Abstract

Times Cited: 0
(from All Databases)

Usage Count

2. **New Trends in Service Robotics**

By: Ciupe, V.; Maniu, I.
Edited by: Pisla, D; Bleuler, H; Rodic, A; et al.
NEW TRENDS IN MEDICAL AND SERVICE ROBOT: THEORY AND INTEGRATED APPLICATIONS Book Series: Mechanisms and Machine Science Volume: 16 Pages: 57-74
Published: 2014

Full Text from Publisher

View Abstract

Times Cited: 1
(from All Databases)

Usage Count

3. **Automated Book Manipulator in Libraries**

By: Comsa, A.; Maniu, I.; Modler, N.; et al.
Edited by: Pisla, D; Bleuler, H; Rodic, A; et al.
NEW TRENDS IN MEDICAL AND SERVICE ROBOT: THEORY AND INTEGRATED APPLICATIONS Book Series: Mechanisms and Machine Science Volume: 16 Pages: 75-85
Published: 2014

Full Text from Publisher

View Abstract

Times Cited: 0
(from All Databases)

Usage Count

4. **Francisc Viliam Kovacs (1929-2009)**

By: Lovasz, Erwin-Christian; Radulescu, Comeliu; Ciupe, Valentin; et al.
Edited by: Ceccarelli, M
DISTINGUISHED FIGURES IN MECHANISM AND MACHINE SCIENCE: THEIR CONTRIBUTIONS AND LEGACIES, PT 3 Book Series: History of Mechanism and Machine Science Volume: 26 Pages: 159-185
Published: 2014

Full Text from Publisher

View Abstract

Times Cited: 0
(from All Databases)

Usage Count

5. **Demonstrative Digital Mechanisms Library**

By: Lovasz, Erwin-Christian; Perju, Dan; Modler, Karl-Heinz; et al.
Edited by: Gogu, G; Maniu, I; Lovasz, EC; et al.
Conference: MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/International Conference on Robotics Location: Clermont Ferrand, FRANCE Date: JUN 06-08, 2012
Sponsor(s): Pascal Inst; CNRS; IFMA; UBP; Int Fed Promot Mech & Machine Sci; Robot Soc Romania
MECHANISMS, MECHANICAL TRANSMISSIONS AND ROBOTICS Book Series: Applied Mechanics and Materials Volume: 162 Pages: 37-46
Published: 2012

Full Text from Publisher

View Abstract

Times Cited: 0
(from All Databases)

Usage Count

6. **Simulation of Bending Vibrations of a Roller System**

By: Voicu, M. C.; Lammen, B.; Schmidt, R.; et al.
Edited by: Gogu, G; Maniu, I; Lovasz, EC; et al.
Conference: MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms

Times Cited: 0
(from All Databases)

Usage Count

Web of Science [v.5.21] - All Databases Results

and Mechanical Transmissions/International Conference on Robotics Location: Clermont Ferrand, FRANCE Date: JUN 06-08, 2012

Sponsor(s): Pascal Inst; CNRS; IFMA; UBP; Int Fed Promot Mech & Machine Sci; Robot Soc Romania

MECHANISMS, MECHANICAL TRANSMISSIONS AND ROBOTICS Book Series: Applied Mechanics and Materials Volume: 162 Pages: 47-56 Published: 2012

[Full Text from Publisher](#)

[View Abstract](#)

7. **Ergonomic Study regarding the Effects of the Inertia and Centrifugal Forces on the Driver**

Times Cited: 0
(from All Databases)

Usage Count

By: Kulcsar, Raul Miklos; Madaras, Lucian; Maniu, Inocentiu; et al.

Edited by: Gogu, G; Maniu, I; Lovasz, EC; et al.

Conference: MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/International Conference on Robotics Location: Clermont Ferrand, FRANCE Date: JUN 06-08, 2012

Sponsor(s): Pascal Inst; CNRS; IFMA; UBP; Int Fed Promot Mech & Machine Sci; Robot Soc Romania

MECHANISMS, MECHANICAL TRANSMISSIONS AND ROBOTICS Book Series: Applied Mechanics and Materials Volume: 162 Pages: 84-91 Published: 2012

[Full Text from Publisher](#)

[View Abstract](#)

8. **Compliant Structures in Book Handling Applications**

Times Cited: 1
(from All Databases)

Usage Count

By: Modler, Niels; Hufenbach, Werner; Comsa, Andrei; et al.

Edited by: Gogu, G; Maniu, I; Lovasz, EC; et al.

Conference: MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/International Conference on Robotics Location: Clermont Ferrand, FRANCE Date: JUN 06-08, 2012

Sponsor(s): Pascal Inst; CNRS; IFMA; UBP; Int Fed Promot Mech & Machine Sci; Robot Soc Romania

MECHANISMS, MECHANICAL TRANSMISSIONS AND ROBOTICS Book Series: Applied Mechanics and Materials Volume: 162 Pages: 543-548 Published: 2012

[Full Text from Publisher](#)

[View Abstract](#)

9. **An Overview of Library Automation**

Times Cited: 1
(from All Databases)

Usage Count

By: Comsa, Andrei; Maniu, Inocentiu; Modler, Niels; et al.

Edited by: Gogu, G; Maniu, I; Lovasz, EC; et al.

Conference: MTM and Robotics 2012 - Joint International Conference of the 11th International Conference on Mechanisms and Mechanical Transmissions/International Conference on Robotics Location: Clermont Ferrand, FRANCE Date: JUN 06-08, 2012

Sponsor(s): Pascal Inst; CNRS; IFMA; UBP; Int Fed Promot Mech & Machine Sci; Robot Soc Romania

MECHANISMS, MECHANICAL TRANSMISSIONS AND ROBOTICS Book Series: Applied Mechanics and Materials Volume: 162 Pages: 583-588 Published: 2012

[Full Text from Publisher](#)

[View Abstract](#)

10. **Analysis of Sensors for Vibration and Nip Forces Monitoring of Rubber Coated Rollers**

Times Cited: 0
(from All Databases)

Usage Count

By: Voicu, M. C.; Schmidt, R.; Lammen, B.; et al.

Edited by: Mines, RAW; DulieuBarton, JM

Conference: 7th International Conference on Advances in Experimental Mechanics Location: Univ Liverpool, Sch Engr, Liverpool, ENGLAND Date: SEP 07-09, 2010

Sponsor(s): Airbus; AWE; Instron; Imetrum; LaVision; Assoc Francaise Mecan; Engr Integr Soc; European Assoc Expt Mech; German Soc Expt Stress Anal; Inst Mech Engr; Inst Phys, Appl Mech Grp; Japanese Soc Expt Mech; Soc Expt Mech; Italian Assoc Stress Anal

ADVANCES IN EXPERIMENTAL MECHANICS VII Book Series: Applied Mechanics and Materials Volume: 24-25 Pages: 83-88 Published: 2010

[Full Text from Publisher](#)

[View Abstract](#)

11. **Mechanical design and system control of quadruped robot**

Times Cited: 1
(from All Databases)

Usage Count

By: Vatau, S.; Ciupe, V.; Moldovan, C.; et al.

MECHANIKA Issue: 5 Pages: 56-60 Published: 2010

[View Abstract](#)

12. **Scaled experimental stand for testing control algorithms on brake systems with anti-lock capability** Times Cited: 0
(from All Databases)
 By: Ciupe, Valentin; Vatau, Steliana; Maniu, Inocentiu
 Edited by: Brisan, C; Maties, V; Stan, SD; et al.
 Conference: 5th International Conference on Robotics and Automation Systems Location: Cluj Napoca, ROMANIA Date: SEP 23-25, 2010
 ROBOTICS AND AUTOMATION SYSTEMS Book Series: Solid State Phenomena Volume: 166-167 Pages: 121-126
 Published: 2010 Usage Count
[Full Text from Publisher](#) [View Abstract](#)
13. **Triangulation 3D Scanning Method in Biomedical Reconstruction** Times Cited: 0
(from All Databases)
 By: Comsa, Andrei; Maniu, Inocentiu; Lovasz, Erwin-Christian
 Edited by: Brisan, C; Maties, V; Stan, SD; et al.
 Conference: 5th International Conference on Robotics and Automation Systems Location: Cluj Napoca, ROMANIA Date: SEP 23-25, 2010
 ROBOTICS AND AUTOMATION SYSTEMS Book Series: Solid State Phenomena Volume: 166-167 Pages: 145-148
 Published: 2010 Usage Count
[Full Text from Publisher](#) [View Abstract](#)
14. **Self-Balanced Conco-Balancer Manipulator with Band Mechanism** Times Cited: 0
(from All Databases)
 By: Lovasz, Erwin-Chr; Perju, Dan; Dehelean, Nicolae; et al.
 Edited by: Brisan, C; Maties, V; Stan, SD; et al.
 Conference: 5th International Conference on Robotics and Automation Systems Location: Cluj Napoca, ROMANIA Date: SEP 23-25, 2010
 ROBOTICS AND AUTOMATION SYSTEMS Book Series: Solid State Phenomena Volume: 166-167 Pages: 259-264
 Published: 2010 Usage Count
[Full Text from Publisher](#) [View Abstract](#)
15. **Java simulator for quadruped walking robot** Times Cited: 0
(from All Databases)
 By: Vatau, Steliana; Ciupe, Valentin; Maniu, Inocentiu
 Edited by: Brisan, C; Maties, V; Stan, SD; et al.
 Conference: 5th International Conference on Robotics and Automation Systems Location: Cluj Napoca, ROMANIA Date: SEP 23-25, 2010
 ROBOTICS AND AUTOMATION SYSTEMS Book Series: Solid State Phenomena Volume: 166-167 Pages: 445-450
 Published: 2010 Usage Count
[Full Text from Publisher](#) [View Abstract](#)
16. **DESIGN AND CONTROL ASPECTS FOR JQUADROBOT** Times Cited: 0
(from All Databases)
 By: Vatau, Steliana; Maniu, Inocentiu; Moldovan, Cristian Emil
 Edited by: Katalinic, B
 Conference: 20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium Location: Vienna, AUSTRIA Date: NOV 25-28, 2009
 Sponsor(s): Danube Adria Assoc Automat & Mfg Int Vienna; Vienna Univ Technol; Univ Appl Sci Technikum Vienna; Austrian Soc Engineers & Architects
 ANNALS OF DAAAM FOR 2009 & PROCEEDINGS OF THE 20TH INTERNATIONAL DAAAM SYMPOSIUM Book Series: Annals of DAAAM and Proceedings Volume: 20 Pages: 471-472
 Published: 2009 Usage Count
[View Abstract](#)
17. **SYNTHESIS OF THE DESIGN OF FLEXIBLE MANUFACTURING SYSTEM USING DELMIA/QUEST SOFTWARE** Times Cited: 0
(from All Databases)
 By: Pasca, Gheorghe; Maniu, Inocentiu
 Edited by: Katalinic, B
 Conference: 20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium Location: Vienna, AUSTRIA Date: NOV 25-28, 2009
 Sponsor(s): Danube Adria Assoc Automat & Mfg Int Vienna; Vienna Univ Technol; Univ Appl Sci Technikum Vienna; Austrian Soc Engineers & Architects
 ANNALS OF DAAAM FOR 2009 & PROCEEDINGS OF THE 20TH INTERNATIONAL DAAAM SYMPOSIUM Book Series: Usage Count

Annals of DAAAM and Proceedings Volume: 20 Pages: 695-696 Published: 2009

[View Abstract](#)

- 18. **REMOTE CONTROL OF A PNEUMATIC POSITIONING ROBOT** Times Cited: 0
(from All Databases)
- By: Ciupe, Valentin; Maniu, Inocentiu
 Edited by: Katalinic, B
 Conference: 20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium Location: Vienna, AUSTRIA Date: NOV 25-28, 2009
 Sponsor(s): Danube Adria Assoc Automat & Mfg Int Vienna; Vienna Univ Technol; Univ Appl Sci Technikum Vienna; Austrian Soc Engineers & Architects
 ANNALS OF DAAAM FOR 2009 & PROCEEDINGS OF THE 20TH INTERNATIONAL DAAAM SYMPOSIUM Book Series: Annals of DAAAM and Proceedings Volume: 20 Pages: 971-972 Published: 2009
- [View Abstract](#) Usage Count
- 19. **DISK CONVECTOR FOR STIRLING ENGINE** Times Cited: 0
(from All Databases)
- By: Dehelean, Nicolae; Ciupe, Valentin; Maniu, Inocentiu
 Edited by: Katalinic, B
 Conference: 20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium Location: Vienna, AUSTRIA Date: NOV 25-28, 2009
 Sponsor(s): Danube Adria Assoc Automat & Mfg Int Vienna; Vienna Univ Technol; Univ Appl Sci Technikum Vienna; Austrian Soc Engineers & Architects
 ANNALS OF DAAAM FOR 2009 & PROCEEDINGS OF THE 20TH INTERNATIONAL DAAAM SYMPOSIUM Book Series: Annals of DAAAM and Proceedings Volume: 20 Pages: 973-974 Published: 2009
- [View Abstract](#) Usage Count
- 20. **THE ORIENTING MOVEMENTS OF THE TRAJECTORY GENERATOR MECHANISMS** Times Cited: 0
(from All Databases)
- By: Radulescu, Corneliu; Maniu, Inocentiu
 Edited by: Katalinic, B
 Conference: 20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium Location: Vienna, AUSTRIA Date: NOV 25-28, 2009
 Sponsor(s): Danube Adria Assoc Automat & Mfg Int Vienna; Vienna Univ Technol; Univ Appl Sci Technikum Vienna; Austrian Soc Engineers & Architects
 ANNALS OF DAAAM FOR 2009 & PROCEEDINGS OF THE 20TH INTERNATIONAL DAAAM SYMPOSIUM Book Series: Annals of DAAAM and Proceedings Volume: 20 Pages: 985-986 Published: 2009
- [View Abstract](#) Usage Count
- 21. **ON THE ANALYSIS OF A CENTRODE TYPE MECHANISM WITH FLEXIBLE AND UNEXTENSIBLE ELEMENT** Times Cited: 1
(from All Databases)
- By: Moldovan, Cristian Emil; Perju, Dan; Maniu, Inocentiu; et al.
 Edited by: Katalinic, B
 Conference: 20th International Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Symposium Location: Vienna, AUSTRIA Date: NOV 25-28, 2009
 Sponsor(s): Danube Adria Assoc Automat & Mfg Int Vienna; Vienna Univ Technol; Univ Appl Sci Technikum Vienna; Austrian Soc Engineers & Architects
 ANNALS OF DAAAM FOR 2009 & PROCEEDINGS OF THE 20TH INTERNATIONAL DAAAM SYMPOSIUM Book Series: Annals of DAAAM and Proceedings Volume: 20 Pages: 1393-1394 Published: 2009
- [View Abstract](#) Usage Count
- 22. **DISTRIBUTED CONCENTRATOR FOR SOLAR POWER GENERATION** Times Cited: 1
(from All Databases)
- By: Ciupe, Valentin; Dehelean, Nicolae; Maniu, Inocentiu
 Edited by: Katalinic, B
 Conference: 19th International Symposium of the Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Location: Trnava, SLOVAKIA Date: OCT 22-25, 2008
 ANNALS OF DAAAM FOR 2008 & PROCEEDINGS OF THE 19TH INTERNATIONAL DAAAM SYMPOSIUM Book Series: Annals of DAAAM and Proceedings Pages: 279-280 Published: 2008
- [View Abstract](#) Usage Count

[View Abstract](#)

23. **MODIFIED MECHANISM OF A STIRLING ENGINE FOR USE WITH SOLAR POWER GENERATORS** Times Cited: 1
(from All Databases)
- By: Dehelean, Nicolae; Ciupe, Valentin; Maniu, Inocentiu
 Edited by: Katalinc, B
 Conference: 19th International Symposium of the Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Location: Trnava, SLOVAKIA Date: OCT 22-25, 2008
 ANNALS OF DAAAM FOR 2008 & PROCEEDINGS OF THE 19TH INTERNATIONAL DAAAM SYMPOSIUM Book Series:
 Annals of DAAAM and Proceedings Pages: 369-370
 Published: 2008
- [View Abstract](#) Usage Count
24. **Flow control capabilities of a standard pneumatic valve** Times Cited: 0
(from All Databases)
- By: Ciupe, Valentin; Maniu, Inocentiu
 Edited by: Katalinic, B
 Conference: 18th International Symposium of the Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Location: Zadar, CROATIA Date: OCT 24-27, 2007
 Sponsor(s): Danube Adria Assoc Automat & Mfg Int Vienna; Univ Zadar; Vienna Univ Technol; Univ Appl Sci Technikum; Austrian Soc Engineers & Architects
 ANNALS OF DAAAM FOR 2007 & PROCEEDINGS OF THE 18TH INTERNATIONAL DAAAM SYMPOSIUM: INTELLIGENT MANUFACTURING & AUTOMATION: FOCUS ON CREATIVITY, RESPONSIBILITY, AND ETHICS OF ENGINEERS Pages: 159-160
 Published: 2007
- [View Abstract](#) Usage Count
25. **The department of mechatronics at UPT. Present and perspectives in research, development and innovation** Times Cited: 0
(from All Databases)
- By: Maniu, Inocentiu; Ciupe, Valentin
 Edited by: Katalinic, B
 Conference: 18th International Symposium of the Danube-Adria-Association-for-Automation-and-Manufacturing Location: Zadar, CROATIA Date: OCT 24-27, 2007
 Sponsor(s): Danube Adria Assoc Automat & Mfg Int Vienna; Univ Zadar; Vienna Univ Technol; Univ Appl Sci Technikum; Austrian Soc Engineers & Architects
 ANNALS OF DAAAM FOR 2007 & PROCEEDINGS OF THE 18TH INTERNATIONAL DAAAM SYMPOSIUM: INTELLIGENT MANUFACTURING & AUTOMATION: FOCUS ON CREATIVITY, RESPONSIBILITY, AND ETHICS OF ENGINEERS Pages: 435-436
 Published: 2007
- [View Abstract](#) Usage Count
26. **Load distribution on spline joints** Times Cited: 0
(from All Databases)
- By: Margineanu, D; Margineanu, E; Lovasz, EC; et al.
 Edited by: Huang, T
 Conference: 11th World Congress in Mechanism and Machine Science Location: Tianjin, PEOPLES R CHINA Date: APR 01-04, 2004
 ELEVENTH WORLD CONGRESS IN MECHANISM AND MACHINE SCIENCE, VOLS 1-5, PROCEEDINGS Pages: 361-365
 Published: 2004
- [View Abstract](#) Usage Count

 Select PageSort by: Page of 1Show:

26 records matched your query of the 128,992,297 in the data limits you selected.

(AUTHOR-NAME (maniu i*) OR AUTHOR-NAME (maniu inocentiu) OR AUTHOR-NAME (inocentiu m*)) AND (LIMIT-TO (AU-ID, "Maniu, Inocentiu" 6504103525))
[Edit](#) | [Save](#) | [Set alert](#) | [Set feed](#)

37 document results

[View secondary documents](#) | [Analyze search results](#)
Sort on: [Date](#) [Cited by](#) [Relevance](#)

Search within results...

 Export | Download | View citation overview | View Cited by | Add to List | More... [Show all abstracts](#)

Refine

Limit to Exclude

Year

- 2015 (2)
 2014 (7)
 2013 (1)
 2012 (7)
 2011 (2)

Author Name

- Maniu, I. (37)
 Ciupe, V. (19)
 Lovasz, E.C. (12)
 Comsa, A. (7)
 Perju, D. (6)

Subject Area

- Engineering (31)
 Computer Science (12)
 Physics and Astronomy (5)
 Materials Science (4)
 Mathematics (2)

Document Type

- Conference Paper (33)
 Article (3)
 Editorial (1)

Source Title

Keyword

Affiliation

Country/Territory

Source Type

Language

Search

[Alerts](#)[Lists](#)[My Scopus](#)[Export refine](#)

<input type="checkbox"/>	Novel design solutions for fishing reel mechanisms	Lovasz, E.-C., Modler, K.-H., Neumann, R., (...), Ciupe, V., Maniu, I.	2015	Chinese Journal of Mechanical Engineering (English Edition)	0
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	Geared linkages with linear actuation used as kinematic chains of a planar parallel manipulator	Lovasz, E.-C., Grigorescu, S.M., Mărgineanu, D.T., (...), Ciupe, V., Maniu, I.	2015	Mechanisms and Machine Science	0
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	Control characteristics of haptic exoskeleton elbow module used in space robotised applications	Mateas, M.C., Lovasz, E.-C., Mărgineanu, D.T., (...), Maniu, I., Diaconu, A.	2014	Applied Mechanics and Materials	1
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	Dedicated gripper for books handling in a library	Modler, N., Comsa, A., Maniu, I., Lovasz, E.-C., Ciupe, V.	2014	Mechanisms and Machine Science	1
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	Applications of the ackerman steering and electronic differential in modern electric drive automotive systems	Szilagyi, A., Ciupe, V., Maniu, I.	2014	Mechanisms and Machine Science	0
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	New trends in service robotics	Ciupe, V., Maniu, I.	2014	Mechanisms and Machine Science	1
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	On the structural analysis of the mechanisms with elastic connections	Lovasz, E.C., Perju, D., Modler, K.H., (...), Maniu, I., Comsa, A.	2014	Mechanisms and Machine Science	0
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	Automated book manipulator in libraries	Comsa, A., Maniu, I., Modler, N., Lovasz, E.-C., Ciupe, V.	2014	Mechanisms and Machine Science	0
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	The drivers spine movement equation in the coronal plane	Kulcsar, R.M., Argesanu, V., Borozan, I.S., (...), Jula, M., Nagel, A.	2014	International Journal of Biology and Biomedical Engineering	0
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	Numerical iterative method for computing the base circle radius of cam mechanisms with translating flat-face follower	Lovasz, E.C., Perju, D., Modler, K.H., (...), Maniu, I., Zabava, E.S.	2013	Mechanisms and Machine Science	0
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	Ergonomic analysis on driving an Automatic Gearbox equipped vehicle	Borozan, I.S., Maniu, I., Kulcsar, R.M., Argesanu, V.	2012	SACI 2012 - 7th IEEE International Symposium on Applied Computational Intelligence and Informatics, Proceedings	0
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	An overview of library automation	Comsa, A., Maniu, I., Modler, N., (...), Lovasz, E.-C., Ciupe, V.	2012	Applied Mechanics and Materials	1
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	Simulation of bending vibrations of a roller system	Voicu, M.C., Lammen, B., Schmidt, R., Maniu, I.	2012	Applied Mechanics and Materials	0
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	Compliant structures in book handling applications	Modler, N., Hufenbach, W., Comsa, A., (...), Zichner, M., Friedrich, J.	2012	Applied Mechanics and Materials	2
	View at Publisher				
<input type="checkbox"/>	Ergonomic study regarding the effects of the inertia and centrifugal forces on the driver	Kulcsar, R.M., Madaras, L., Maniu, I., Borozan, I.S., Argesanu, V.	2012	Applied Mechanics and Materials	0
	View at Publisher				

View at Publisher					
<input type="checkbox"/>	Demonstrative digital mechanisms library 16	Lovasz, E.-C., Perju, D., Modler, K.-H., (...), Ciupe, V., Comsa, A.	2012	Applied Mechanics and Materials 162, pp. 37-46	0 Cited by
View at Publisher Show abstract Related documents					
<input type="checkbox"/>	Preface 17	Gogu, G., Maniu, I., Lovasz, E.-C., Fauroux, J.-C., Ciupe, V.	2012	Applied Mechanics and Materials	0
<input type="checkbox"/>	The energetic balance of the friction clutches used in automotive 18	Borozan, I.S., Maniu, I., Argesanu, V., Kulcsar, R.M.	2011	Recent Researches in Automatic Control - 13th WSEAS International Conference on Automatic Control, Modelling and Simulation, ACMOS'11	0
<input type="checkbox"/>	The human body behavior under vehicle vibrations 19	Kulcsar, R.M., Argesanu, V., Borozan, I.S., Maniu, I.	2011	Recent Researches in Automatic Control - 13th WSEAS International Conference on Automatic Control, Modelling and Simulation, ACMOS'11	0
<input type="checkbox"/>	Analysis of sensors for vibration and nip forces monitoring of rubber coated rollers 20	Voicu, M.C., Schmidt, R., Lammen, B., Hillbrand, H.H., Maniu, I.	2010	Applied Mechanics and Materials	0
View at Publisher					
<input type="checkbox"/>	Mechanical design and system control of quadruped robot 21	Vatau, S., Ciupe, V., Moldovan, C., Maniu, I.	2010	Mechanika	4
<input type="checkbox"/>	Self-balanced conco-balancer manipulator with band mechanism 22	Lovasz, E.-C., Perju, D., Dehelean, N., (...), Maniu, I., Moldovan, C.	2010	Solid State Phenomena	0
View at Publisher					
<input type="checkbox"/>	Scaled experimental stand for testing control algorithms on brake systems with anti-lock capability 23	Ciupe, V., Vatau, S., Maniu, I.	2010	Solid State Phenomena	0
View at Publisher					
<input type="checkbox"/>	Measuring the nip forces in roller systems using piezoelectric paint 24	Voicu, M.-C., Schmidt, R., Lammen, B., Maniu, I.	2010	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	0
<input type="checkbox"/>	Triangulation 3D scanning method in biomedical reconstruction 25	Comsa, A., Maniu, I., Lovasz, E.-C.	2010	Solid State Phenomena	0
View at Publisher					
<input type="checkbox"/>	Java simulator for quadruped walking robot 26	Vatau, S., Ciupe, V., Maniu, I.	2010	Solid State Phenomena	0
View at Publisher					
<input type="checkbox"/>	The orienting movements of the trajectory generator mechanisms 27	Radulescu, C., Maniu, I.	2009	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	0
<input type="checkbox"/>	Synthesis of the design of flexible manufacturing system using Delmia/quest software 28	Pasca, G., Maniu, I.	2009	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	0
<input type="checkbox"/>	Remote control of a pneumatic positioning robot 29	Ciupe, V., Maniu, I.	2009	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	0

<input type="checkbox"/> 30	Disk convector for stirling engine	Dehelean, N., Ciupe, V., Maniu, I.	2009	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	0
<input type="checkbox"/> 31	Design and control aspects for jquadrobot	Vatau, S., Maniu, I., Moldovan, C.E.	2009	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	0
<input type="checkbox"/> 32	On the analysis of a centrodie type mechanism with flexible and unextensible element	Moldovan, C.E., Perju, D., Maniu, I., Vatau, S.	2009	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	1
<input type="checkbox"/> 33	Modified mechanism of a stirling engine for use with solar power generators	Dehelean, N., Ciupe, V., Maniu, I.	2008	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	1
<input type="checkbox"/> 34	Distributed concentrator for solar power generation	Ciupe, V., Dehelean, N., Maniu, I.	2008	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	1
<input type="checkbox"/> 35	The department of mechatronics at UPT. Present and perspectives in research, development and innovation	Maniu, I., Ciupe, V.	2007	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	0
<input type="checkbox"/> 36	Flow control capabilities of a standard pneumatic valve	Ciupe, V., Maniu, I.	2007	Annals of DAAAM and Proceedings of the International DAAAM Symposium	0
<input type="checkbox"/> 37	Load distribution on spline joints	Margineanu, D., Margineanu, E., Lovasz, E.-C., Maniu, I., Modler, K.-H.	2004	Proceeding of the 2004 the Eleventh World Congress in Mechanism and Machine Science	0

Display results per page

Page 1

[Top of page](#)

[About Scopus](#)
[What is Scopus](#)
[Content coverage](#)
[Scopus Blog](#)
[Scopus API](#)

Language
[日本語に切り替える](#)
[切换到简体中文](#)
[切换到繁体中文](#)

Customer Service
[Help and Contact](#)
[Live Chat](#)

ELSEVIER

[Terms and Conditions](#) [Privacy policy](#)

Copyright © 2016 Elsevier B.V. All rights reserved. Scopus® is a registered trademark of Elsevier B.V.
 Cookies are set by this site. To decline them or learn more, visit our [Cookies page](#)

 RELX Group™



11 Result(s) for 'Maniu Inocentiu'

✓ 1.

Article

Novel design solutions for fishing reel mechanisms

Currently, there are various reels on the market regarding the type of mechanism, which achieves the winding and unwinding of the line. The designers have the purpose of obtaining a linear transmission functio...

Erwin-Christian Lovasz, Karl-Heinz Modler... in *Chinese Journal of Mechanical Engineering* (2015)

✓ 2.



Chapter

Francisc Viliam Kovács – Leader in the Development of Mechanisms and Robotics in Romania

This paper presents a short biography and the academic career of Professor Francisc Viliam KOVÁCS. During the academic carrier he occupied administrative leadership positions at the “Politehnica” University of...

Erwin-Christian Lovasz, Dan Perju... in *Explorations in the History of Machines an...* (2012)

✓ 3.

Chapter

Francisc Viliam Kovács (1929–2009)

Francisc Viliam Kovács was an innovator in mechanism science and a pioneer in Romanian robotics. His contributions cover a wide theoretical and applicative area. Furthermore, he was a talented manager, who fou...

Erwin-Christian Lovasz, Corneliu Rădulescu... in *Distinguished Figures in Mechanism and Mac...* (2014)

✓ 4.



Chapter

Geared Linkages with Linear Actuation Used as Kinematic Chains of a Planar Parallel Manipulator

The paper deals with a novel kinematic chain, which uses a geared linkage with linear actuation. The structure is used to actuate the mobile platform of a parallel planar manipulator (3-RRR). The main characteris...

Erwin-Christian Lovasz... in *Mechanisms, Transmissions and Applications* (2015)

✓ 5. → 7 din scopus

Chapter

On the Structural Analysis of the Mechanisms with Elastic Connections

The paper deals with the structural analysis of the mechanisms with elastic connections. This study is based on the up-to-date development of the technologies in the field of smart compound materials with cont...

Erwin-Chr. Lovasz, Dan Perju... in *The 11th IFToMM International Symposium on...* (2014)

✓ 6.



Chapter

Advanced Digitization Techniques in Retrieval of Mechanism and Machine Science Resources

The European project thinkMOTION works on the purpose of retrieving all-times content regarding mechanisms and machine science by means of creating a digital library, accessible to a broad public through the p...

E.-Ch. Lovasz, C. M. Gruescu, V. Ciupe, I. Carabas... in Advances in Mechanisms Design (2012)

7.

Chapter

Dedicated Gripper for Books Handling in a Library

This paper presents an innovative design approach in grippers for library books handling applications, within the library automation context. As libraries provide a huge content of printed materials, the autom...

N. Modler, A. Comsa, I. Maniu, E.-Ch. Lovasz... in The 11th IFToMM International Symposium on... (2014)

8.

Chapter

Applications of the Ackerman Steering and Electronic Differential in Modern Electric Drive Automotive Systems

Because the rise of the gas prices worldwide cannot be neglected, hybrid and electric vehicles are becoming a more viable alternative to the combustion engine vehicle. This article explores the possibility of ...

A. Szilagyi, V. Ciupe, I. Maniu in The 11th IFToMM International Symposium on... (2014)

9.



Chapter

Numerical Iterative Method for Computing the Base Circle Radius of Cam Mechanisms with Translating Flat-Face Follower

The paper proposes a numerical method for computation of the base circle radius of cam mechanisms with translating flat-face follower as alternative to the traditional graphic-analytical method. The base circl...

E. C. Lovasz, D. Perju, K. H. Modler... in New Trends in Mechanism and Machine Science (2013)

✓ 10.

Chapter

Automated Book Manipulator in Libraries

This chapter describes a solution for an automated book manipulator in libraries. Nowadays, library automation is referring to hardware and software systems that are implemented in the library process activiti...

A. Comsa, I. Maniu, N. Modler, E.-C. Lovasz... in New Trends in Medical and Service Robots (2014)

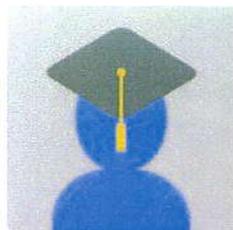
✓ 11.

Chapter

New Trends in Service Robotics

The chapter presents the state of the art and the current trends in the field of service robotics. A set of data reports compiled by the International Federation of Robotics are presented in order to provide a...

V. Ciupe, I. Maniu in New Trends in Medical and Service Robots (2014)



inocentiu maniu

Universitatea Politehnica Timisoara
Mecanisme, Robotica, Sisteme de
actionare, Mecatronica

Google Academic

Indexuri pentru citate	Toate	Din 2011
Referințe bibliografice	32	26
h-index	3	2
i10-index	0	0

Titlu 1–54	Citat de	Anul
<p>Novel design solutions for fishing reel mechanisms EC Lovasz, KH Modler, R Neumann, CM Gruescu, D Perju, V Ciupe, ... Chinese Journal of Mechanical Engineering 28 (4), 726-736</p>		2015
<p>Structure and Control Method for a Pneumatic Muscle Actuated Seat Used in a Motion Simulator V Ciupe, I Maniu, EC Lovasz Applied Mechanics and Materials 762, 83-90</p>		2015
<p>On the Development of a Voice and Gesture Based HMI for the Control of a Mobile Robot C Moldovan, A Craciun, V Dolga, EC Lovasz, I Maniu, C Sticlaru Applied Mechanics and Materials 762, 201-204</p>		2015
<p>Hydraulic and termographical test rig for automatic gearboxes. IS Borozan, I Maniu, V Argesanu, M Jula, RM Kulcsar, L Maniu Applied Mechanics & Materials 762</p>		2015
<p>Modeling, simulation and experimental determination of the spine muscle's activities of the driver. RM Kulcsar, IS Borozan, V Argesanu, I Maniu, M Jula, F Streian, T Puta, ... Applied Mechanics & Materials 760</p>		2015
<p>Geared Linkages with Linear Actuation Used as Kinematic Chains of a Planar Parallel Manipulator EC Lovasz, SM Grigorescu, DT Mărgineanu, CM Gruescu, C Pop, ... Mechanisms, Transmissions and Applications, 21-31</p>	2	2015
<p>Control Characteristics of Haptic Exoskeleton Elbow Module Used in Space Robotised Applications M Mateas, EC Lovasz, DT Margineanu, V Ciupe, ES Zabava, I Maniu, ... Applied Mechanics and Materials 658, 654-659</p>	1	2014
<p>Francisc Viliam Kovács (1929–2009) EC Lovasz, C Rădulescu, V Ciupe, C Gruescu, I Maniu Distinguished Figures in Mechanism and Machine Science, 159-185</p>		2014
<p>On the Structural Analysis of the Mechanisms with Elastic Connections EC Lovasz, D Perju, KH Modler, N Modler, CM Gruescu, I Maniu, ... The 11th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and ...</p>		2014
<p>Experimental Design and Control Approach of an Active Knee Prosthesis with Geared Linkage EC Lovasz, V Ciupe, KH Modler, CM Gruescu, U Hanke, I Maniu, ... New Advances in Mechanisms, Transmissions and Applications, 149-156</p>	2	2014

[New trends in service robotics](#)

V Ciupe, I Maniu

New trends in medical and service robots, 57-74

1 2014

[Automated Book Manipulator in Libraries](#)

A Comsa, I Maniu, N Modler, EC Lovasz, V Ciupe

New Trends in Medical and Service Robots, 75-85

2014

[Dedicated Gripper for Books Handling in a Library](#)

N Modler, A Comsa, I Maniu, EC Lovasz, V Ciupe

The 11th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and ...

1 2014

[Applications of the Ackerman Steering and Electronic Differential in Modern Electric Drive Automotive Systems](#)

A Szilagyi, V Ciupe, I Maniu

The 11th IFToMM International Symposium on Science of Mechanisms and ...

2014

[Numerical Iterative Method for Computing the Base Circle Radius of Cam Mechanisms with Translating Flat-Face Follower](#)

EC Lovasz, D Perju, KH Modler, CM Gruescu, I Maniu, ES Zabava

New Trends in Mechanism and Machine Science, 237-244

2013

[Ergonomic analysis on driving an Automatic Gearbox equipped vehicle](#)

IS Borozan, I Maniu, RM Kulcsar, V Argesanu

2012 7th IEEE International Symposium on Applied Computational Intelligence ...

1 2012

[Ergonomic Study regarding the Effects of the Inertia and Centrifugal Forces on the Driver](#)

RM Kulcsar, L Madaras, I Maniu, IS Borozan, V Argesanu

Applied Mechanics and Materials 162, 84-91

2012

[The Automotive Friction Clutches Face Seal Axial Symmetric Modeling Problem](#)

I Borozan, I Maniu, RM Kulcsar, V Argesanu

Applied Mechanics and Materials 162, 67-73

2012

[Demonstrative Digital Mechanisms Library](#)

EC Lovasz, D Perju, KH Modler, AE Lovasz, I Maniu, CM Gruescu, ...

Applied Mechanics and Materials 162, 37-46

2 2012

[An Overview of Library Automation](#)

A Comsa, I Maniu, N Modler, W Hufenbach, EC Lovasz, V Ciupe

Applied Mechanics and Materials 162, 583-588

2012

[Simulation of Bending Vibrations of a Roller System](#)

MC Voicu, B Lammen, R Schmidt, I Maniu

Applied Mechanics and Materials 162, 47-56

2012

[Compliant structures in book handling applications](#)

N Modler, W Hufenbach, A Comsa, I Maniu, M Zichner, J Friedrich

Applied Mechanics and Materials 162, 543-548

2 2012

[Francisc Viliam Kovács—Leader in the development of mechanisms and robotics in Romania](#)

EC Lovasz, D Perju, I Maniu, C Rădulescu, V Ciupe

Explorations in the History of Machines and Mechanisms, 171-182

2012

[Advanced Digitization Techniques in Retrieval of Mechanism and Machine](#)

[Science Resources](#)

- EC Lovasz, CM Gruescu, V Ciupe, I Carabas, D Margineanu, I Maniu, ...
Advances in Mechanisms Design, 35-41 2012
- [Active Bearing for Vibration Damping of Roller Systems with Piezoelectric Actuators](#)
MC Voicu, R Schmidt, B Lammen, M Mersch, I Maniu
Mechanisms, Transmissions and Applications, 245-254 2012
- [Multilingual Illustrated \$\mu\$ -Thesaurus in Mechanisms Science](#)
EC Lovasz, D Perju, B Corves, T Brix, KH Modler, I Maniu, CM Gruescu, ...
Mechanisms, Transmissions and Applications, 47-58 2 2012
- [Multilingual illustrated \$\mu\$ -thesaurus of "mechanism" indexing terms](#)
EC Lovasz, D Perju, B Corves, T Brix, I Maniu, KH Modler, A Lovasz, ...
13th IFToMM World Congress, Guanajuato, México, 19-25 3 2011
- [The human body behavior under vehicle vibrations](#)
RM Kulcsar, V Argesanu, IS Borozan, I Maniu
Proceedings of the 13th WSEAS international conference on Automatic control ... 2011
- [Self-Balanced Conco-Balancer Manipulator with Band Mechanism](#)
EC Lovasz, D Perju, NM Dehelean, LM Dehelean, I Maniu, C Moldovan
Solid State Phenomena 166, 259-264 2010
- [Java simulator for quadruped walking robot](#)
S Vatau, V Ciupe, I Maniu
Solid State Phenomena 166, 445-450 2010
- [Triangulation 3D Scanning Method in Biomedical Reconstruction](#)
A Comsa, I Maniu, EC Lovasz
Solid State Phenomena 166, 145-148 2010
- [Scaled experimental stand for testing control algorithms on brake systems with anti-lock capability](#)
V Ciupe, S Vatau, I Maniu
Solid State Phenomena 166, 121-126 2010
- [Analysis of Sensors for Vibration and Nip Forces Monitoring of Rubber Coated Rollers](#)
MC Voicu, R Schmidt, B Lammen, HH Hillbrand, I Maniu
Applied Mechanics and Materials 24, 83-88 1 2010
- [Measuring the nip forces in roller systems using piezoelectric paint](#)
MC Voicu, R Schmidt, B Lammen, I Maniu
Annals of DAAAM & Proceedings, 961-963 2010
- [Mechanical design and system control of quadruped robot](#)
S Vatau, V Ciupe, C Moldovan, I Maniu
Mechanika 5 (85), 56-60 5 2010
- [Design and control aspects for JQuadRobot](#)
S Vatau, I Maniu, CE Moldovan
Annals of DAAAM & Proceedings, 471-473 2009
- [The orienting movements of the trajectory generator mechanisms](#)
C Radulescu, I Maniu
Annals of DAAAM & Proceedings, 985-987 2009

ON THE ANALYSIS OF A CENTRODE TYPE MECHANISM WITH FLEXIBLE

AND UNEXTENSIBLE ELEMENT.

CE Moldovan, D Perju, I Maniu, S Vatau
Annals of DAAAM & Proceedings

2009

Remote control of a pneumatic positioning robot

V Ciupe, I Maniu
Annals of DAAAM & Proceedings, 971-973

2009

Synthesis of the design of flexible manufacturing system using Delmia/Quest software

G Pasca, I Maniu
Annals of DAAAM & Proceedings, 695-697

1 2009

Modified mechanism of a Stirling engine for use with solar power generators

N Dehelean, V Ciupe, I Maniu
Annals of DAAAM & Proceedings, 369-371

1 2008

Distributed concentrator for solar power generation

V Ciupe, N Dehelean, I Maniu
Annals of DAAAM & Proceedings, 279-281

1 2008

Small scale stand for testing different control algorithms on assisted brake systems

V Ciupe, I Maniu
12th IFToMM World Congress, Besançon (France), June 18-21

1 2007

The Department of Mechatronics at UPT. Present and perspectives in research, development and innovation

I Maniu, V Ciupe
Annals of DAAAM & Proceedings, 435-437

2007

Virtual Reality Laboratory for Robotic Systems

D Cioi, S Vatau, I Maniu
ACI Romanian-Hungarian Joint Symposium on Applied Computational ...

5 2006

Interactive simulation software for hydraulic command equipment operation.

I Maniu, V Ciupe
Mecatronica

2004

Load Distribution on Spline Joints

D Mărgineanu, E Mărgineanu, EC Lovasz, I Maniu, KH Modler
第十一届 IFTOMM 世界大会论文集

2004

Kinematics of the planar parallel Manipulator using Geared Linkages with linear Actuation as kinematic Chains 3-R (RPRGR) RR

EC Lovasz, SM Grigorescu, DT Mărgineanu, C Pop, CM Gruescu, I Maniu

2015

Testing The Haptic Exoskeleton Actuators In A Virtual Environment

V Ciupe, EC Lovasz, CM Gruescu, D Margineanu, I Maniu

2015

On the Kinematic Analysis of the fourth class Mechanisms

CE Moldovan, EC Lovasz, D Perju, KH Modler, I Maniu
identity 50, 9

2015

Co-Chairs

[I Maniu, EC Lovasz](#)

[Functional Modeling and Simulation of a Rotary Hydraulic Actuator Controlled by a Servovalve](#)

I Maniu, V Ciupe, V Dolga, C Radulescu

[Redesign of the Control Stage for an Obsolete Hydraulic Robot](#)

V Ciupe, I Maniu, V Dolga, C Radulescu

[Mechatronic Design for Autonomous Mobile Systems](#)

V Dolga, I Maniu, C Radulescu, V Ciupe

Datele și numărul de citate sunt estimate și determinate automat de un program de computer.



K.C.WONG EDUCATION
FOUNDATION, HONGKONG



Third IFTOMM Asian Conference on Mechanism and Machine Science

Best Paper Award

Presented to

*E. C. Lovasz, D. T. Mărgineanu, V. Ciupe, I. Maniu,
C.M. Gruescu, S. D. Stan, E. S. Zăbavă*

For the paper on

*Design and Control Solutions for Haptic Elbow Exoskeleton Module
Used in Space Telerobotics*

Award Committee Chair

Hong-Son Yan

Conference Chairmen

Stanislav S. S. S.

9 July 2014